

Vertaling van de oorspronkelijke gebruiksaanwijzing

Inhoudsopgave

1 Veiligheidsvoorschriften	P209
2 Productintroductie	P213
3 Installatie	P217
4 Voorbereiding voor eerste gebruik	P219
5 Uw tuin in kaart brengen	P225
6 Bediening	P230
7 Dreamehome-app	P233
8 Onderhoud	P236
9 Accu	P240
10 Winteropslag	P240
11 Transport	P240
12 Probleemoplossing	P241
13 Specificaties	P246

1 Veiligheidsvoorschriften

1.1 Algemene veiligheidsvoorschriften

- Lees de handleiding zorgvuldig door en zorg ervoor dat u alles begrijpt voordat u het product gaat gebruiken.
- Gebruik bij dit product alleen de apparatuur die door Dreame wordt aanbevolen. Elk ander gebruik wordt afgeraden.
- Voorkom dat kinderen in de buurt van het apparaat zijn of ermee spelen wanneer het in werking is.
- Gebruik het product niet op plaatsen waar mensen zich niet bewust zijn van de aanwezigheid ervan.
- Ren niet wanneer u het product handmatig bedient met de Dreamehome-app. Loop altijd, let op bij hellingen en verlies nooit uw evenwicht.
- Gebruik het product niet wanneer er zich personen, vooral kinderen of dieren, in het werkgebied bevinden.
- Als u het product in openbare gebieden gebruikt, plaats dan waarschuwingsborden rond het werkgebied met de volgende tekst: "Waarschuwing! Automatische grasmaaier! Blijf uit de buurt van de maaier! Houd toezicht op kinderen!"
- Draag stevig schoeisel en een lange broek wanneer u het product bedient.
- Stel geen werkgebieden of transportpaden in over openbare paden om schade aan het product en ongelukken met voertuigen en personen te voorkomen.
- Raak geen bewegende, gevaarlijke onderdelen aan (zoals de maaikop) zolang deze niet volledig tot stilstand zijn gekomen.
- Schakel medische hulp in bij letsel of ongevallen.
- Schakel het product **UIT** voordat u blokkades verwijdt, onderhoud uitvoert of het product nakijkt. Als het product abnormaal trilt, kijk dan of het schade heeft opgelopen voordat u het opnieuw inschakelt. Gebruik het product niet als er onderdelen defect zijn.
- Installeer de hoofdkabel niet in gebieden waar de robot gaat maaien. Volg de instructies voor de installatie van de kabel.
- Gebruik alleen het meegeleverde oplaadstation om het product op te laden. Onjuist gebruik kan leiden tot elektrische schokken, oververhitting of het lekken van bijtende vloeistoffen uit de accu. Indien er elektrolyten weglekken, spoel dan met water of een neutraliserend middel en schakel medische hulp in als de bijtende vloeistof in uw ogen komt.
- Wanneer u de hoofdkabel op het stopcontact aansluit, gebruik dan een aardlekschakelaar met een maximale uitschakelstroom van 30 mA.
- Gebruik alleen de originele, door Dreame aanbevolen accu's. De veiligheid van het product kan niet worden gegarandeerd met accu's van een ander merk. Gebruik geen niet-oplaadbare batterijen.
- Zorg ervoor dat er geen verlengsnoeren in de buurt van bewegende, gevaarlijke onderdelen liggen om te voorkomen dat de snoeren beschadigd raken en in contact komen met onderdelen die onder spanning staan.
- De illustraties in dit document zijn alleen ter referentie. Zie de daadwerkelijke producten.
- Laat het apparaat nooit gebruiken door kinderen, personen met verminderde lichamelijke, zintuiglijke of geestelijke vermogens of een gebrek aan ervaring en kennis, of personen die niet bekend zijn met deze instructies. Plaatselijke voorschriften kunnen nadere eisen stellen aan de leeftijd van de gebruiker.
- Sluit geen beschadigde kabel aan en raak deze ook niet aan zolang de stekker nog in het stopcontact zit. Als de kabel tijdens gebruik beschadigd raakt, haal dan de stekker uit het stopcontact. Een versleten of beschadigde kabel verhoogt het risico op elektrische schokken en moet door een onderhoudsmonteur worden vervangen.
- Duw het product niet te hard of te snel, want dit kan het product beschadigen.
- Om te blijven voldoen aan de vereisten voor RF-blootstelling, moet een afstand van 35 cm tussen het apparaat en het lichaam worden aangehouden.
- Gebruik voor het opladen van de accu alleen de afneembare voedingseenheid die bij dit apparaat wordt geleverd.

1.2 Veiligheidsvoorschriften voor installatie

- Installeer het oplaadstation niet in gebieden waar mensen erover kunnen struikelen.
- Installeer het oplaadstation niet in gebieden waar sprake kan zijn van stilstaand water.
- Installeer het oplaadstation, inclusief accessoires, niet binnen 60 cm van brandbare stoffen. Storingen of oververhitting van het oplaadstation en de voeding kunnen brand veroorzaken.

1.3 Veiligheidsvoorschriften voor bediening

- Kom met uw handen en voeten niet in de buurt van de draaiende bladen. Plaats uw handen of voeten niet in de buurt van of onder het product wanneer het is ingeschakeld.
- Til het product niet op en beweeg het niet wanneer het is ingeschakeld.
- Gebruik de parkeermodus of schakel het product **UIT** wanneer er zich personen, vooral kinderen of dieren, in het maaigebied bevinden.
- Zorg ervoor dat er geen voorwerpen zoals stenen, takken, gereedschap of speelgoed op het gazon liggen. De bladen kunnen namelijk beschadigen wanneer ze in contact komen met een voorwerp.
- Plaats geen voorwerpen op het product of het oplaadstation.
- Gebruik het product niet als de **STOP**-knop niet werkt.
- Voorkom botsingen tussen het product en mensen of dieren. Als een persoon of dier in de buurt van het product komt, schakel het product dan onmiddellijk uit.
- Zet het product altijd **UIT** wanneer het niet in werking is.
- Gebruik het product niet op hetzelfde moment als een verzonken sproeier. Maak gebruik van de functie Schema om ervoor te zorgen dat het product en de verzonken sproeier niet op hetzelfde moment aanstaan.
- Plaats geen verbindingkanaal op plekken waar verzonken sproeiers zijn geïnstalleerd.
- Gebruik het product niet als er in het maaigebied stilstaand water aanwezig is, bijvoorbeeld als het hard regent of als er plassen water liggen.

1.4 Veiligheidsvoorschriften voor onderhoud

- Schakel het product **UIT** wanneer u onderhoud uitvoert.
- Plaats het product na reiniging op de grond in zijn normale positie, niet ondersteboven.
- Draai het product niet om als u het onderstel wilt reinigen. Als u het product toch omdraait om het te reinigen, zorg er dan voor dat u het daarna weer in de juiste positie terugplaatst. Deze voorzorgsmaatregel is nodig om te voorkomen dat er water in de motor terechtkomt, wat de normale werking kan beïnvloeden.
- Haal de stekker van het oplaadstation uit het stopcontact of bedien de uitschakelvoorziening voordat u het oplaadstation reinigt of er onderhoud aan uitvoert.
- Gebruik geen hogedrukspuit of oplosmiddelen om het product te reinigen.

1.5 Accuveiligheid

Een lithium-ionaccu kan exploderen of brand veroorzaken bij demontage, kortsluiting, blootstelling aan water, vuur of hoge temperaturen. Ga er voorzichtig mee om, demonteer of open de accu niet en vermijd elke vorm van elektrisch/mechanisch misbruik. Bewaar de accu op een plek waar deze niet wordt blootgesteld aan direct zonlicht.

1. Gebruik alleen de acculader en voeding die door de fabrikant zijn meegeleverd. Als u een ongeschikte oplader en voeding gebruikt, kan dit leiden tot elektrische schokken en/of oververhitting.
2. **REPAREER OF PAS DE ACCU NOOIT ZELF AAN!** Reparatiepogingen kunnen leiden tot ernstig persoonlijk letsel als gevolg van explosie of elektrische schokken. Als er een lekkage ontstaat, zijn de vrijgekomen elektrolyten bijtend en giftig.
3. Dit apparaat bevat een accu die alleen door gekwalificeerde personen mag worden vervangen.

1.6 Overige risico's

Draag beschermende handschoenen bij het vervangen van de bladen om letsel te voorkomen.

1.7 Symbolen en stickers

	WAARSCHUWING - Lees de gebruiksaanwijzing voordat u het apparaat gaat gebruiken.
	WAARSCHUWING - Blijf op een veilige afstand van het apparaat wanneer u het bedient.
	WAARSCHUWING - Schakel de uitschakelvoorziening in voordat u aan het apparaat werkt of optilt.
	WAARSCHUWING - Rijd niet op het apparaat.
	WAARSCHUWING - Het is niet toegestaan om dit product weg te gooien bij uw gewone huishoudelijke afval. Zorg ervoor dat het product wordt gerecycled in overeenstemming met de lokale wettelijke vereisten.

	Dit product voldoet aan de toepasselijke EG-richtlijnen.
	Klasse III
	Lees de instructies voordat u het product oplaadt.
	Gelijkstroom
	Klasse II

BEOOGD GEBRUIK

Het tuinproduct is bedoeld voor het maaien van gazons bij u thuis. Het is ontworpen voor vaak maaien, waardoor het gazon gezonder blijft en er beter uitziet dan ooit tevoren. Afhankelijk van de grootte van uw gazon kan uw maaier worden geprogrammeerd om op elk tijdstip of elke frequentie te werken. Het is niet geschikt voor graven, vegen of sneeuwruimen.

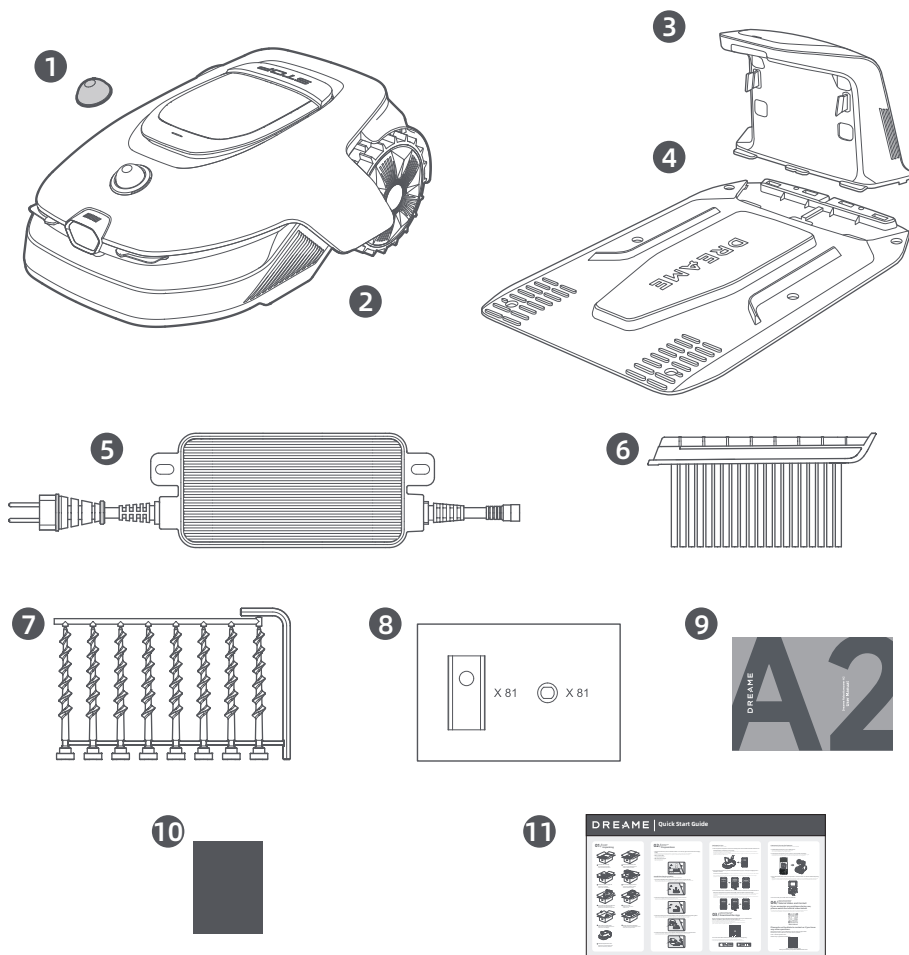


Hierbij verklaart Kutting Technology (Suzhou) Co., Ltd. dat de radioapparatuur model Dreame MXXA8210 voldoet aan richtlijn 2014/53/EU. De volledige tekst van de EU-conformiteitsverklaring is beschikbaar op het volgende internetadres: <https://global.dreameotech.com/pages/declaration-of-conformity>.

Ga voor een gedetailleerde elektronische handleiding naar <https://global.dreameotech.com/pages/user-manuals-and-faqs>.

2 Productintroductie

2.1 Inhoud van de doos



1 Beschermkap van de LiDAR

2 De robot

3 Oplaadtoren
(met 10 m verlengsnoer)

4 Grondplaat

5 Voeding

6 Reinigingsborstel

7 8 schroeven, inbussleutel

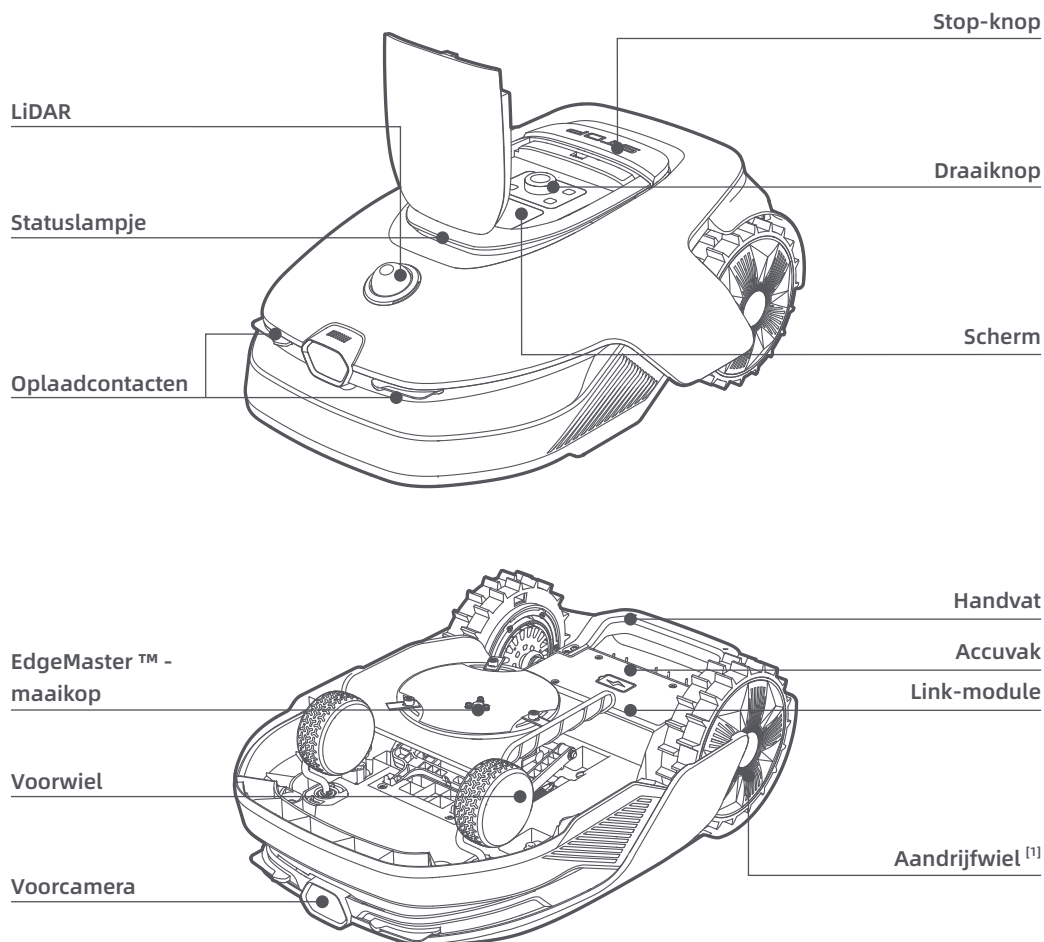
8 Reservebladen en houders × 81

9 Gebruikershandleiding

10 Pluisvrije doek

11 Snelstartgids

2.2 Productoverzicht



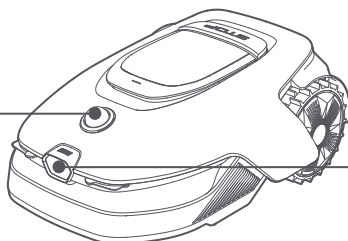
[1] Voorzien van naafmotoren.

2.3 OmniSense™ 2.0: 3D-ultradetectiesysteem met AI-camera

Breng het gazononderhoud naar een hoger niveau met OmniSense™ 2.0, een baanbrekend 3D-ultradetectiesysteem uitgerust met een algoritmegestuurde HDR-camera, die een gedetailleerder beeld geeft van de 3D-omgeving van de tuin.



OmniSense™ 2.0 3D-ultradetectiesysteem



3D-omnidirectionele obstakelvermijding verbeterd door AI



2.4 Link-module met GPS- en 4G-connectiviteit

De robot is uitgerust met een Link-module die de Link-service levert en 4G-mobiele netwerkconnectiviteit biedt.

De Link-service activeren

Schakel uw robot in en de Link-service wordt automatisch geactiveerd.  zal oplichten op de display van de robot en in de app, wat aangeeft dat de activering succesvol is. U kunt de gebruikstatus van de Link-module en link-service onder **Verbindingen** in de app bekijken.

Als de Link-service is geactiveerd, kunt u de status van de robot op afstand controleren en maaitaken starten zonder wifi-verbinding. Daarnaast bevat de module een ingebouwde GPS voor realtime locatietracking, wat de diefstalbeveiliging van de robot verbetert. U kunt de locatie op elk moment en vanaf elke plek volgen en meldingen ontvangen als deze zich buiten het aangewezen kaartgebied verplaatst.

Link-service is gratis voor de eerste 3 jaar na activering. Neem contact op met het aftersales serviceteam van Dreame via **aftersales@dreame.tech** om de Link-service na die 3 jaar te verlengen.

Belangrijk: De Link-module is uitsluitend ontworpen voor gebruik met Dreame-robotmaaier. Als er een afwijkende status wordt geconstateerd in de Link-service, kan dit ervoor zorgen dat uw service wordt opgeschort. Als dit gebeurt, neem dan contact op met het aftersales serviceteam van Dreame via **aftersales@dreame.tech** zodat we u kunnen helpen de service te herstellen.

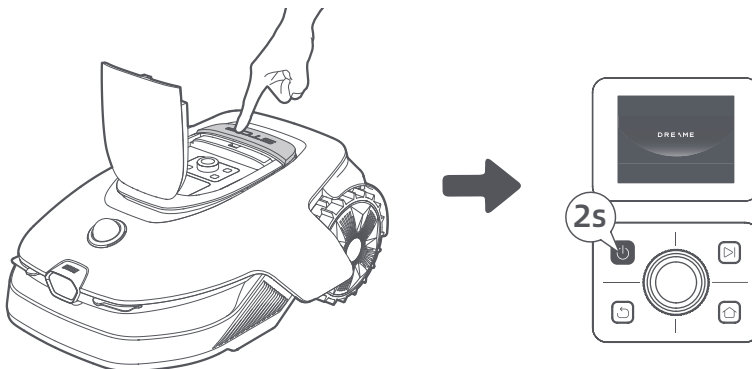
Belangrijk: Als u niet binnen een jaar na het verlopen contact opneemt met de Dreame naverkoopservice om de Link-service te vernieuwen, zal uw Link-module worden vergrendeld. Om de service te reactiveren, moet u de Link-module naar een Dreame naverkoopservicecentrum brengen. Extra kosten voor reparatie en onderhoud kunnen van toepassing zijn voor heractivatie. Let alstublieft op de meldingen in de app betreffende dit probleem. Om de vervaldatum van uw Link-service te controleren, ga naar **Instellingen > Verbindingen > Link-module** in de app.

Hoe verwijdert u de Link-module?

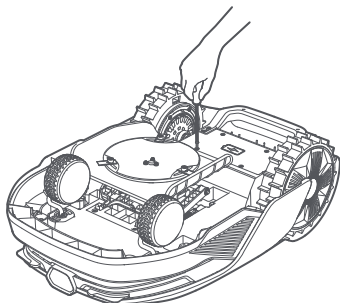
Voorzichtig: draag beschermende handschoenen om verwondingen te voorkomen.

Voorzichtig: Zorg ervoor dat de beschermkap op de LiDAR zit voordat u de robot ondersteboven draait.

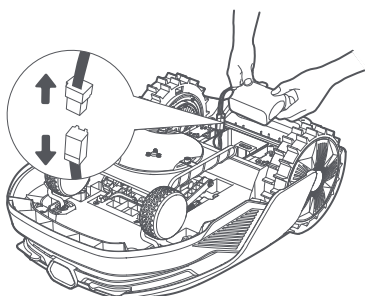
❶ Schakel de robot uit.



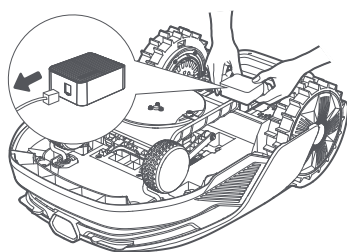
- 2 Plaats de robot op een zachte ondergrond en keer hem ondersteboven.
- 3 Draai met behulp van een schroevendraaier 4 schroeven los om de beschermkap te verwijderen.



- 4 Haal de accu eruit en koppel de aansluiting van de accu los.



- 5 Ontkoppel de moduleconnector en verwijder voorzichtig het link-module uit de sleuf.



2.5 Sensoren

Naam	Omschrijving
LiDAR	Verzamelt informatie over de omgeving en zorgt ervoor dat de robot eenvoudiger kan positioneren, obstakels kan vermijden en water en vuil kan detecteren. Detectiebereik (bij 100 klx): 40 m bij 10 % reflectie; 70 m bij 80 % reflectie Gezichtsveld: 360° (horizontaal) × 59° (verticaal)
Voorcamera	Detecteert obstakels, gazongrenzen en de aanwezigheid van personen. Kijkhoek: 89° (horizontaal), 58° (verticaal), 97° (diagonaal) Resolutie: 2 MP
GPS	De Link-module met ingebouwde GPS is in de robot geïnstalleerd. U kunt de realtime locatie van de robot volgen op Google Maps via de app.

3 Installatie

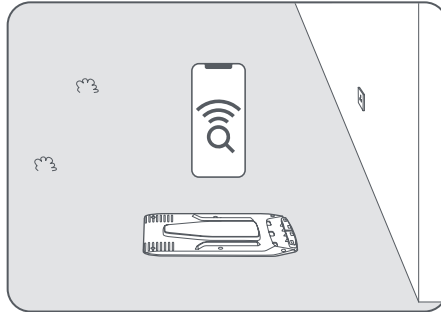
3.1 Een geschikte locatie kiezen

- Plaats het oplaadstation op een vlakke ondergrond vlakbij de rand van het gazon en een stopcontact. We raden aan om het oplaadstation te plaatsen op een plek waar het wifi-signaal sterk is.

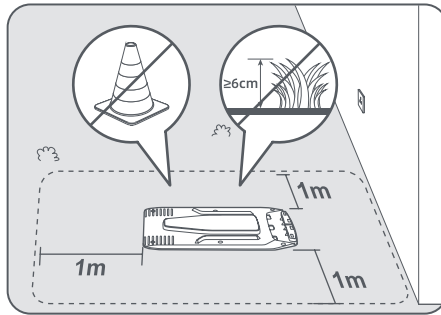
Opmerking: Controleer op uw mobiele apparaat of het wifi-signaal van de locatie sterk genoeg is. Als het wifi-signaal sterk is, is de verbinding tussen de robot en de app stabiel.

Belangrijk: Zorg ervoor dat de grond zacht genoeg is om de schroeven erin te draaien.

Belangrijk: Als het oplaadstation op een helling staat, zorg er dan voor dat de helling niet te steil is om te voorkomen dat de robot terugglijdt en niet kan docken.

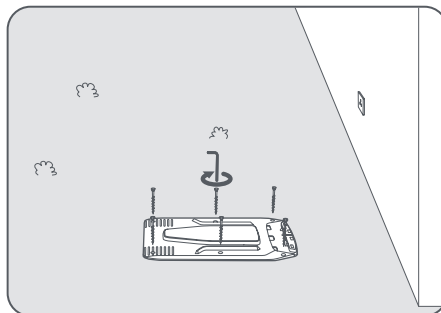


- Houd links, rechts en voor het oplaadstation minimaal **1 meter** vrij, dus zonder obstakels. Zorg ervoor dat het gras rondom de gekozen locatie korter is dan **6 cm**. Als het gras hoger is, maai het gazon dan eerst met een handmaaier. Als het gras te hoog is, wordt het voor de robot lastig om terug te keren naar het oplaadstation.

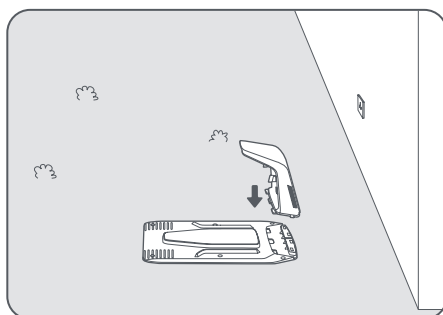


3.2 Het oplaadstation installeren

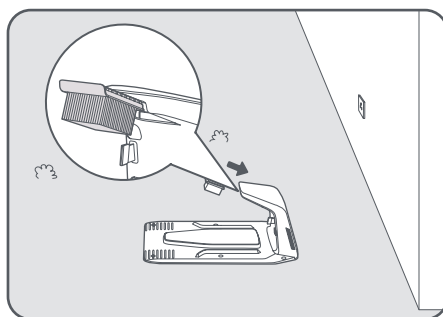
- Bevestig de grondplaat aan de grond met de meegeleverde schroeven en gebruik daarbij de inbussleutel.



- 2 Schuif de oplaadtoren in de grondplaat totdat u een klik hoort.

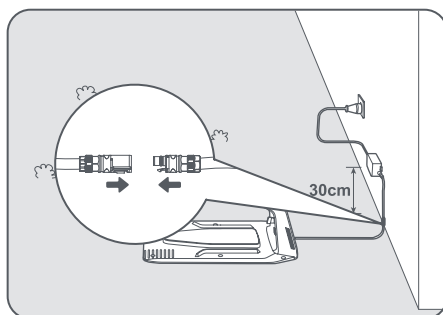


- 3 Plaats de reinigingsborstel in de oplaadtoren door het lipje met de gleuf uit te lijnen.

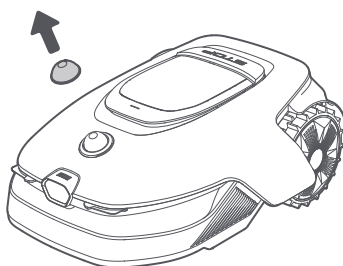


- 4 Sluit de voeding aan op het verlengsnoer en steek de stekker in het stopcontact. Zorg ervoor dat de voeding zich minimaal **30 cm** boven de grond bevindt.

Opmerking: Het led-lampje op het oplaadstation brandt **continu blauw** wanneer er stroom is.



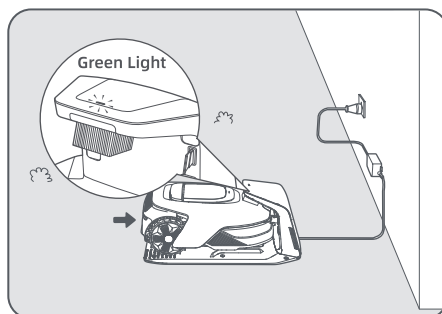
- 5 Verwijder de beschermkap van de LiDAR.



6 Plaats de robot in het oplaadstation om op te laden. Zorg ervoor dat de oplaadcontacten op de robot en het oplaadstation goed contact maken.

Opmerking: Het indicatielampje zal **groen** knipperen wanneer de robot succesvol wordt opgeladen in het oplaadstation.

Opmerking: Als u een garage wilt toevoegen voor extra bescherming, gebruik dan de bijpassende Dreame Garage die verkrijgbaar is in lokale winkels of online. Het gebruik van een niet-Dreame garage kan problemen veroorzaken tijdens het opladen.

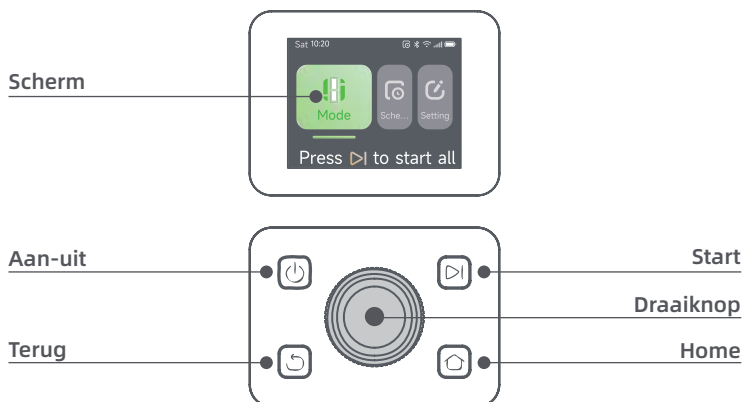


Led-lampje op het oplaadstation

Kleur van led-indicatielampje	Betekenis
Knipperend/continu rood	1. Er is een probleem met het oplaadstation (er is bijvoorbeeld een probleem met de oplaadstroom of -spanning).
	2. De robot is gedockt in het oplaadstation, maar het opladen verloopt niet naar behoren (er is bijvoorbeeld kortsluiting in de oplaadcontacten).
Continu blauw	Het oplaadstation heeft stroom. De robot bevindt zich niet in het oplaadstation.
Knipperend groen	De robot is aan het opladen in het oplaadstation.
Continu groen	De robot bevindt zich in het oplaadstation en is volledig opgeladen.

4 Voorbereiding voor eerste gebruik

4.1 Het bedieningspaneel leren kennen



Schermb

Pictogram	Status
	Accuniveau (geeft het huidige niveau van de accu aan)
	Opladen (de robot is correct in het oplaadstation gedockt)
	Bluetooth (de robot is via bluetooth met de app verbonden)
	Wifi (de robot is via een wifi-netwerk met de app verbonden)
	Link-service (Link-service is geactiveerd)
	Schema (er is een taak gepland voor vandaag en is nog niet gestart)

Bedieningselementen

Knop	Functie
Aan/uit 	Om de robot aan of uit te zetten, houdt u de knop  2 seconden ingedrukt. Zorg ervoor dat hij buiten het oplaadstation staat.
Start 	Druk op de knop  om het maaien van het hele gebied te starten of om gepauzeerde taken te hervatten, sluit vervolgens de klep binnen 5 seconden. De taak wordt geannuleerd als de klep niet binnen 5 seconden wordt gesloten.
Home 	Om de robot terug te sturen naar het oplaadstation om op te laden, drukt u op de knop  en sluit u de klep binnen 5 seconden. De taak wordt geannuleerd als de klep niet binnen 5 seconden wordt gesloten.
Terug 	Druk op de knop  om één niveau omhoog te navigeren in het menu.
Draaiknop	Druk op de draaiknop om de selectie in de menu's te bevestigen.
	Houd de draaiknop 3 seconden ingedrukt om de Bluetooth-koppelingsmodus te activeren.
	Draai de draaiknop linksom/rechtsom om door het menu te navigeren.
Start + Terug	Houd de knoppen  en  samen 3 seconden ingedrukt om de robot te resetten naar de fabrieksinstellingen. De pincode blijft behouden.
Home + Terug	Houd de knoppen  en  3 seconden ingedrukt om de pagina Over in Instellingen te openen. De pagina Over verdwijnt na 5 seconden.
Draaiknop + Terug	Houd de draaiknop en de knop  3 seconden ingedrukt om de pincode te resetten.
Stop	Druk op de Stop -knop om de bovenklep te openen en de robot te stoppen. De pincode moet op het bedieningspaneel worden ingevoerd om de werking te hervatten.

Overzicht menustructuur



*Afhankelijk van de softwareversie kunnen er updates worden uitgevoerd.

Statuslampje op de robot

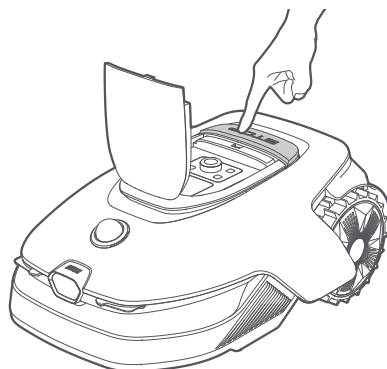
Kleur	Betekenis
Continu rood	Er is een fout opgetreden.
Continu blauw	De robot staat in de standby-modus.
Knipperend blauw	De robot voert een taak uit of is gepauzeerd.
Knipperend groen	De robot is aan het opladen in het oplaadstation.
Continu groen	De batterij is volledig opgeladen.
Knipperend geel	1. De robot is op patrouille. 2. Live video van de voorcamera wordt via de app weergegeven.

Opmerking: u kunt de activeringsperiode en scenario's van het robotlicht aanpassen in **Instellingen > Licht**.

4.2 Initiële instellingen

Voordat u de robot kunt gebruiken, moet u een aantal basisinstellingen uitvoeren wanneer u de robot voor het eerst inschakelt.

- 1 Druk op de Stop-knop om het bovenste deksel te openen.



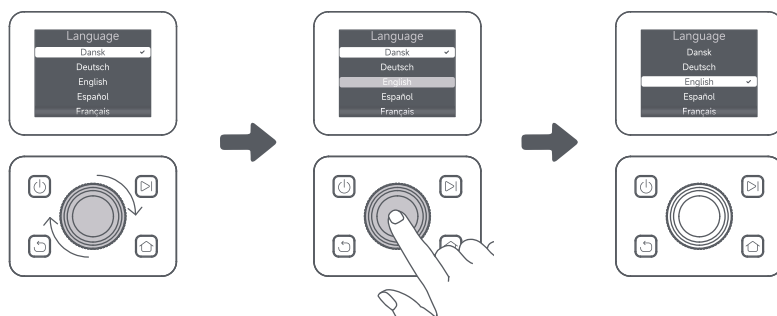
- 2 Houd de -knop op het bedieningspaneel gedurende twee seconden ingedrukt om de robot in te schakelen.

Opmerking: Wanneer de robot in het oplaadstation is gedockt, wordt hij automatisch ingeschakeld.



- 3 Selecteer de gewenste taal

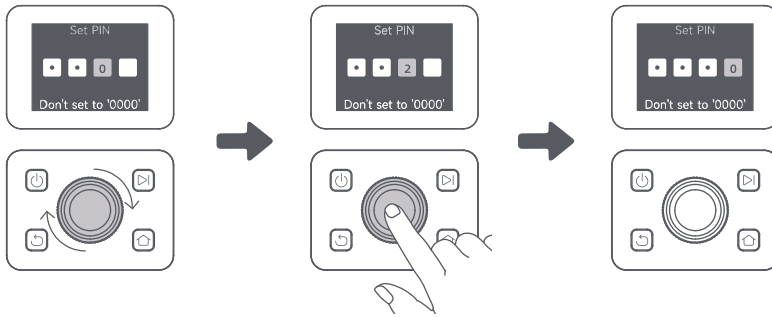
Om uw taal te selecteren draait u de knop rechtsonder om naar beneden te gaan en linksom om naar boven te gaan. Druk op de knop om de selectie te bevestigen.



- 4 Pincode instellen

1. Draai aan de knop om een getal van 0 tot 9 te selecteren. Draai de knop rechtsonder om van 0 naar 9 te gaan en linksom om van 9 naar 0 te gaan. Druk op de knop om het volgende getal in te voeren. Om het vorige getal te wijzigen, draait u de knop linksom totdat u bij het getal 0 bent. Vervolgens draait u de knop opnieuw naar het juiste getal.

Belangrijk: Stel de pincode niet in op '0000'.



2. Voer de pincode nogmaals in om het instellen van de pincode te voltooien.

Opmerking: Als twee wachtwoorden niet overeenkomen, stel dan het nieuwe wachtwoord opnieuw in.

5 De robot met internet verbinden

Scan de QR-code om de Dreamehome-app te downloaden op uw mobiele apparaat. Maak na de installatie een account aan en log in.



U kunt de Dreamehome-app ook downloaden via de App Store of Google Play.



De robot is uitgerust met de link-module dat 4G-connectiviteit ondersteunt en ingebouwde GPS bevat. Het is echter raadzaam om de installatie van het wifi-netwerk te voltooien voor betere prestaties.

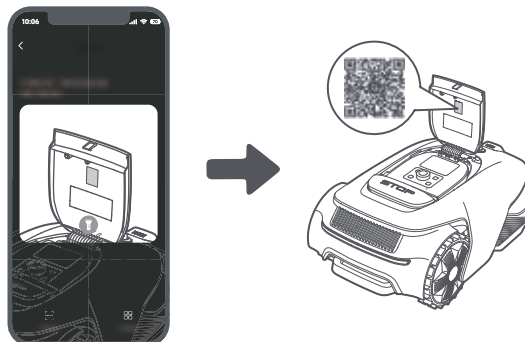
Vóór de netwerkconfiguratie:

- Zorg ervoor dat de robot en uw mobiele apparaat zijn verbonden met hetzelfde wifi-netwerk.
- Zorg ervoor dat uw mobiele apparaat zich binnen **10 meter** van de robot bevindt.
- Schakel Bluetooth in op uw mobiele apparaat.

1. Open de Dreamehome-app.

2. U kunt verbinding maken via een van de volgende methoden:

- QR-code scannen: Ga naar **Apparaat** en tik op **Scan de QR-code om te verbinden**. Scan de QR-code aan de binnenkant van de bovenklep van de robot om verbinding te maken.
- Handmatig toevoegen: Ga naar **Apparaat** en tik op **Toevoegen**. Selecteer vervolgens uw robotmodel om verbinding te maken.
- Automatische detectie: De robot zal zoeken naar nabijgelegen apparaten. Tik op uw robot in de lijst met gedetecteerde apparaten om verbinding te maken.

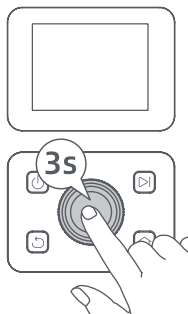


3. Volg de instructies in de app om de verbinding met het wifi-netwerk te voltooien.

Belangrijk: Gebruik een single-bandnetwerk met een frequentie van 2,4 GHz of een dual-bandnetwerk met een frequentie van 2,4/5 GHz.

Belangrijk: Zorg ervoor dat uw wifi-netwerk geen firewall heeft en niet versleuteld is. Anders kan de netwerkconfiguratie mislukken.

4. Houd de knop op het bedieningspaneel gedurende drie seconden ingedrukt. De robot zal de Bluetooth-koppelingsmodus openen.



5. Volg de instructies in de app om het koppelen te voltooien.

De robot ontkoppelen

De robot is automatisch gekoppeld met het Dreamehome-account zodra het koppelen is geslaagd. Elk apparaat kan maar met één account worden gekoppeld. Het kan niet op hetzelfde moment met een ander account worden gekoppeld.

Om de robot met een nieuw account te koppelen, moet u deze eerst ontkoppelen. Om deze te ontkoppelen:

1. Open de Dreamehome-app. Ga naar **Apparaat**.
2. Als u meerdere robots aan uw Dreamehome-account heeft gekoppeld, veeg dan naar links of rechts om de pagina van de robot te vinden die u wilt bewerken.
3. Tik op in de rechterbovenhoek.
4. Selecteer **Verwijderen**.

Uw robot delen

1. Tik op in de rechterbovenhoek.
2. Selecteer **Apparaat delen**.

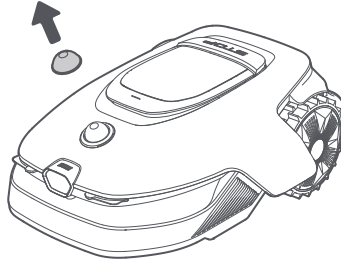
Uitloggen bij uw Dreamehome-account of het account verwijderen

1. Ga naar **Ik** > > **Account**.
2. Selecteer **Uitloggen** of **Account verwijderen**.

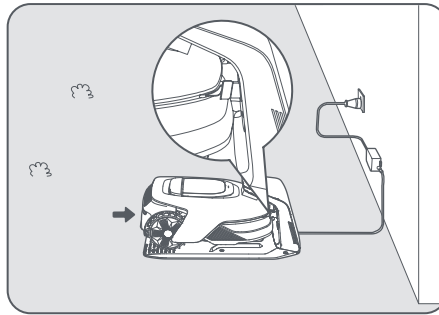
5 Uw tuin in kaart brengen

Let op de volgende punten voordat u uw tuin in kaart brengt:

- Het accuniveau van de robot is meer dan 50%.
- De beschermkap van de LiDAR is verwijderd.



- Het bovenste deksel is gesloten.
- De robot koppelt correct in het oplaadstation.



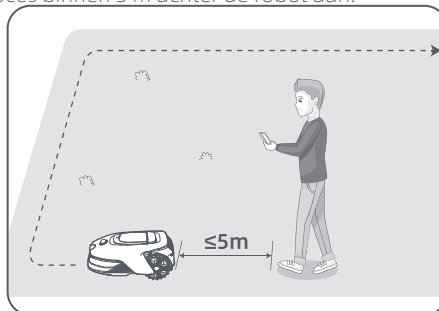
5.1 De virtuele grens aanmaken

Houd rekening met het volgende voordat u met het karteren start:

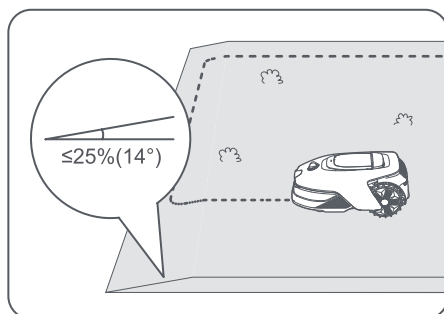
Belangrijk: Verplaats de robot niet handmatig tijdens het aanmaken van de grens. Het in kaart brengen van de grens kan dan mislukken.

Belangrijk: Wanneer het karteren begint, dock de robot dan niet op afstand in het oplaadstation, maar wacht totdat het karteren is voltooid. De LiDAR kan dan namelijk blokkeren, waardoor het karteren mogelijk mislukt.

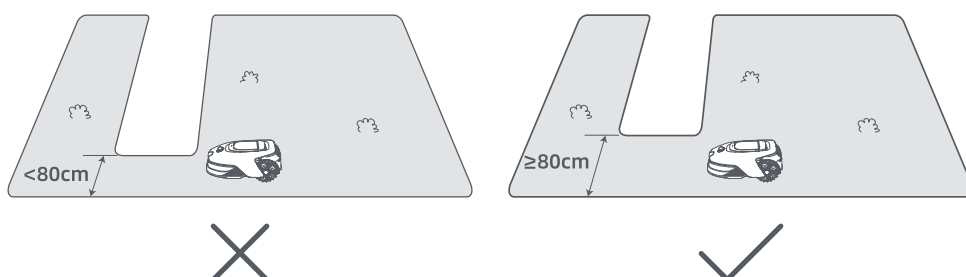
- Loop tijdens het karteringsproces binnen 5 m achter de robot aan.



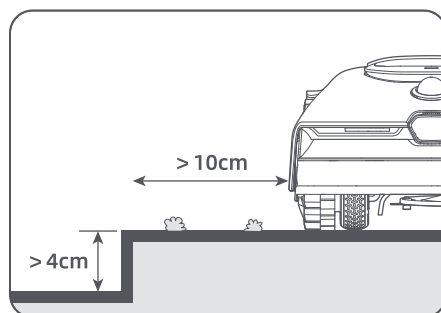
- De robot kan hellingen met een stijging tot **50% (27°)** navigeren. Voor betere maaireresultaten wordt echter aanbevolen om de hellingen van werkgebieden onder de **25% (14°)** te houden.



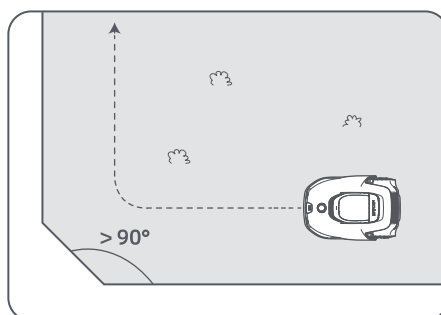
- Voor gebieden smaller dan **80 cm**, stel deze in als paden om de robot door te laten (zie sectie 5.4: **Pad instellen**).



- Als uw gazon meer dan **4 cm** hoger is dan de aangrenzende grond, houd de robot dan minstens **10 cm** van de rand verwijderd. Als uw gazon gelijk ligt met de aangrenzende grond, kan de robot de omtrek overschrijden voor optimale maaireresultaten langs de randen.

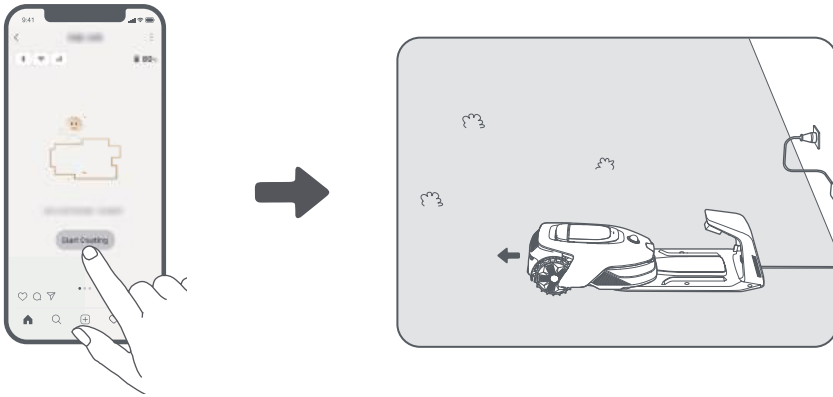


- Zorg ervoor dat de draaihoeken groter zijn dan **90°**. Hoeken kleiner dan 90° kunnen het moeilijk maken voor de robot om een schone snede te bereiken.

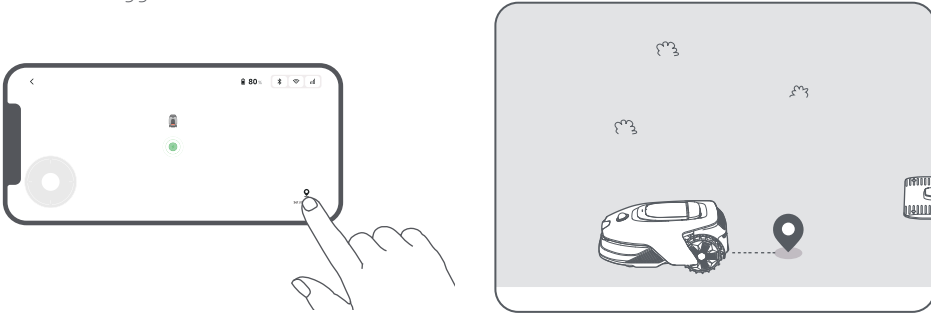


Start met karteren:

1. Tik in de app op **Begin aanmaken** en de robot controleert dan de status en begint met kalibreren. Deze verlaat automatisch het oplaadstation om de kalibratie uit te voeren. Let op.



2. Leid de robot van afstand naar de rand van uw gazon en tik op **Startpunt instellen** om het startpunt voor de grens vast te leggen.



3. Bedien de robot op afstand om langs de omtrek van het gazon het werkgebied in kaart te brengen.

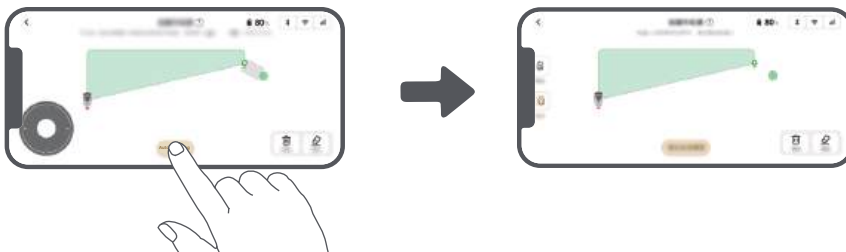
Zelfstandige grensdetectie

Aangedreven door een geavanceerd AI-algoritme gebruikt de robot zijn frontcamera om gras- en niet-grasgebieden te detecteren, waardoor hij zonder handmatige begeleiding grenzen kan identificeren. Nadat u de robot op afstand naar de rand van het gazon hebt geleid en het startpunt hebt ingesteld, kunt u de modus **Zelfstandige grensdetectie** gebruiken. U kunt kiezen of de robot over de omtrek moet rijden voor betere maaieresultaten of dicht bij de omtrek moet blijven om niet vast te komen zitten.

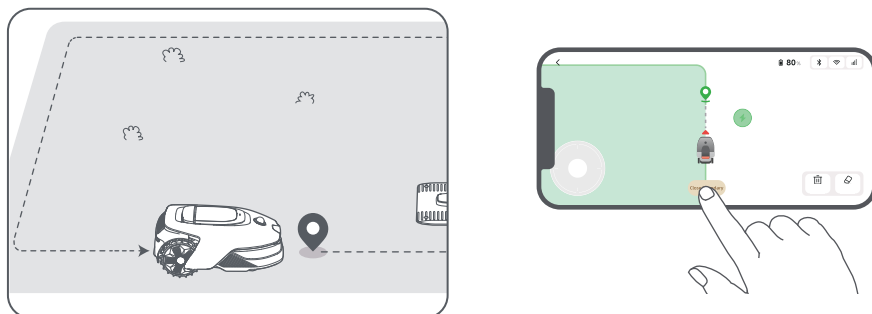
We raden aan om de robot tijdens dit proces te volgen. Als de robot de grenzen niet nauwkeurig detecteert, kunt u de modus Zelfstandige grensdetectie verlaten en op elk moment overschakelen naar bediening op afstand.

Belangrijk: De modus Zelfstandige grensdetectie moet overdag worden gebruikt voor een goede zichtbaarheid. Vermijd het gebruik van deze functie bij slechte verlichting of regenachtig weer.

Belangrijk: Zorg ervoor dat de voorcamera van de robot schoon en vrij is.

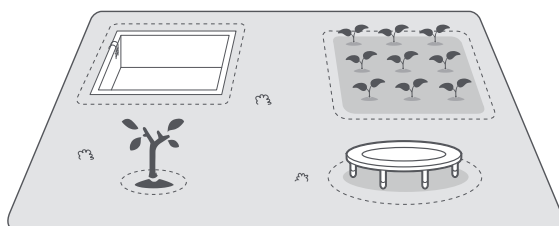


4. Wanneer de robot terugkeert naar de plek die zich **1 meter** van het startpunt bevindt, tikt u op **Grens sluiten**. Het aanmaken van de grens wordt dan automatisch voltooid.



5.2 Verboden zone instellen

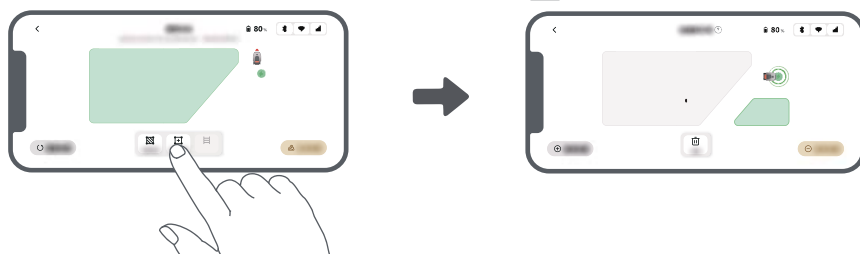
Hoewel de robot automatisch obstakels kan ontwijken, is het nog steeds nodig om zones met een risico op vallen, zoals zwembaden en zandbakken, als verboden zones in te stellen. Maak verboden zones aan voor dingen die u veilig wilt stellen (zoals bloemperken, trampolines, moestuinen of blootliggende boomwortels). U kunt in de app tikken op **Verboden zone** om door te gaan met het aanmaken van verboden zones. U kunt ook naar  **Kaart bewerken** gaan om de verboden zones aan te maken of te verwijderen nadat de kaart is voltooid.



5.3 Meer zones aanmaken en bestaande zones uitbreiden

• Om meer zones aan te maken

Als uw gazon wordt gescheiden door tuinpaden of als u verschillende afzonderlijke grasvelden hebt, tikt u in de app op **Werkzone** om door te gaan met het aanmaken van maaizones op afstand. Wanneer de kaart is voltooid, kunt u ook zones toevoegen, verwijderen of wijzigen in  **Kaart bewerken**.



• Om bestaande zones uit te breiden

Om een bestaande zone uit te breiden, tikt u in de app op **Werkzone** om het gebied aan te maken dat u wilt opnemen. Als de twee gebieden overlappen, worden ze automatisch samengevoegd. U kunt ook naar  **Kaart bewerken** > **Werkzone** gaan nadat de kaart is voltooid om een bestaande zone uit te breiden.

• Om zones te scheiden en te combineren

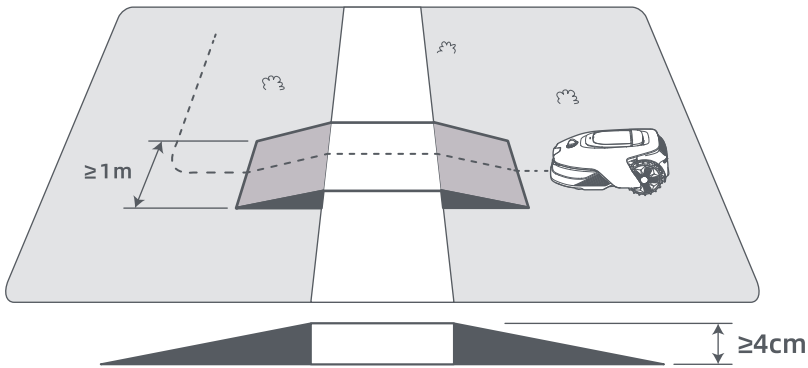
Om een zone in kleinere te verdelen of om zones die met de app zijn verdeeld samen te voegen tot een grotere, gaat u naar  > **Kaart bewerken** > **Zone-instellingen** en tikt u in de app op **Scheiden** of **Combineer**.

5.4 Pad instellen

Maak in het geval van afzonderlijke zones een pad aan om ze te verbinden. Afzonderlijke zones zonder pad zijn niet bereikbaar voor de robot.

Opmerking: Standaard beweegt de robot alleen langs het pad zonder het gras te maaien.

Belangrijk: Als uw gazon wordt gescheiden door doorgangen die hoger zijn dan **4 cm**, plaats dan een object dat even hoog is als de doorgang (zoals een oprijplaat).

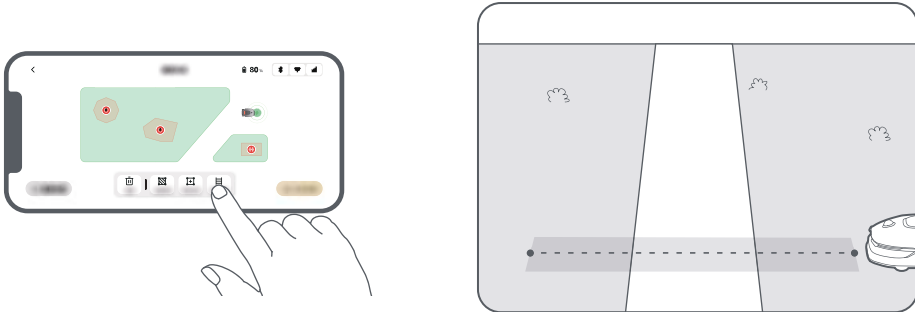


• Twee afzonderlijke maaizones verbinden

Voeg voor afzonderlijke zones paden toe om ze te verbinden, anders zijn ze niet bereikbaar voor de robot.

Tik op **Pad** om een pad toe te voegen.

Belangrijk: Zorg ervoor dat het begin en het einde van het pad in het maaigebied liggen.

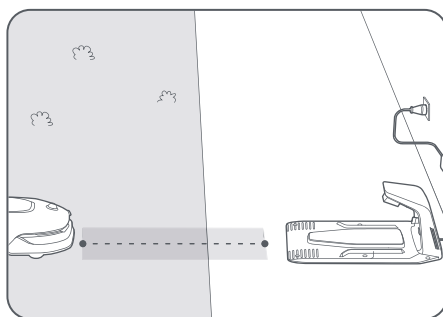
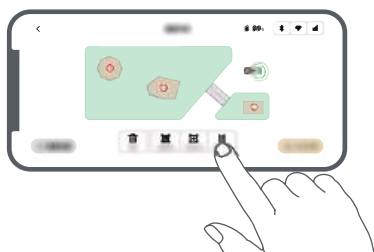


• Het maaigebied en het oplaadstation verbinden

Als het oplaadstation zich niet in het maaigebied bevindt, moet er een pad worden toegevoegd om het met het maaigebied te verbinden. Tik op **Pad** om een pad toe te voegen waardoor de robot terug kan keren naar het oplaadstation.

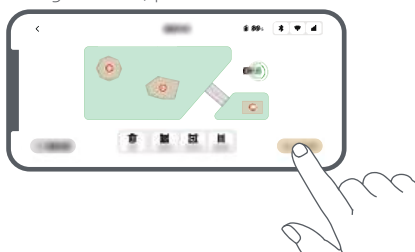
Belangrijk: Zorg ervoor dat het ene uiteinde zich binnen het werkgebied bevindt en het andere uiteinde recht voor het oplaadstation ligt. Het is raadzaam om het pad uit te lijnen met het oplaadstation.

Belangrijk: Dock de robot niet op afstand in het oplaadstation op het moment dat u paden aanmaakt om het maaigebied en het oplaadstation met elkaar te verbinden. De LiDAR kan dan namelijk blokkeren, waardoor het in kaart brengen mogelijk mislukt.



5.5 Kaart voltooien

Tik op **Kaart voltooien** wanneer de maaigebieden, paden en verboden zones voltooid zijn.



5.6 Voeg een tweede kaart toe

Als er geen pad is tussen uw voor- en achtertuin, kunt u een tweede kaart aanmaken. Nadat u de eerste kaart hebt voltooid, tikt u op **Kaart toevoegen** om door te gaan met het aanmaken van de tweede kaart. U kunt ook navigeren naar > **Kaart bewerken** en na het voltooiden van de kaart op **Kaart toevoegen** tikken. Zodra u de tweede kaart hebt voltooid, kunt u schakelen tussen kaarten via > **Kaart bewerken**.

Opmerking: Na het wisselen van kaart worden de schema's en maai-instellingen van de huidige kaart toegepast.

Opmerking: U kunt een extra oplaadstation aanschaffen om in de tweede kaart te installeren voor meer gemak. Met een apart oplaadstation geïnstalleerd in de tweede kaart, hoeft u de robot alleen handmatig tussen de twee kaarten te verplaatsen.



6 Bediening

6.1 Voor het eerst beginnen met maaien

Tips vóór het maaien:

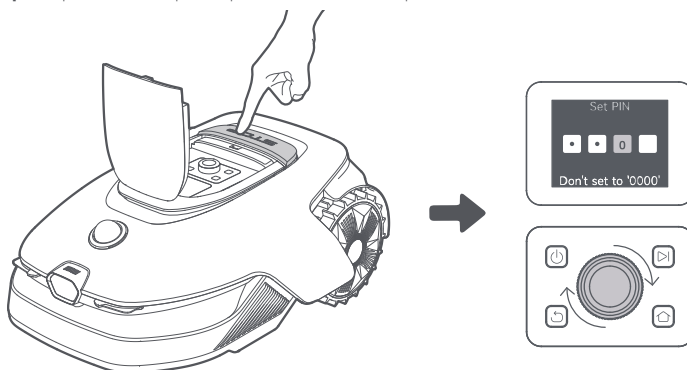
- Gebruik een handmaaier om het gras te maaien tot een hoogte van maximaal **10 cm**.
- Haal obstakels zoals afval, hopen bladeren, speelgoed, kabels en stenen van het gazon. Zorg ervoor dat er geen kinderen of huisdieren op het gazon zijn wanneer de robot aan het maaien is.

- Vul de gaten in het gazon op.
- Stel vooraf uw maaivoorkeuren in via de app (zoals maai-efficiëntie, maaihoogte en maairichting).



a) Starten via het bedieningspaneel

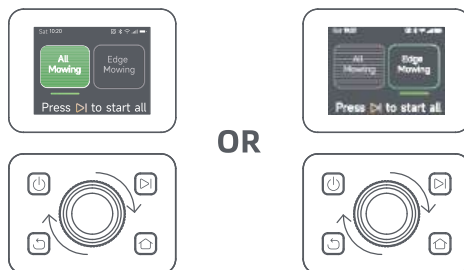
1. Druk op de **Stop**knop om de klep te openen en voer de pincode in.



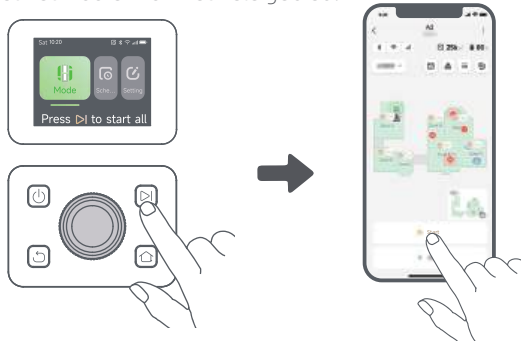
2. Selecteer '**Modi**' op het scherm en druk op de knop.



3. Draai aan de knop om de maaimodus te selecteren.



4. Druk op de **▶** -knop en **sluit de klep aan de bovenkant** binnen vijf seconden. De robot verlaat het oplaadstation en begint met het maaien van het hele gebied.



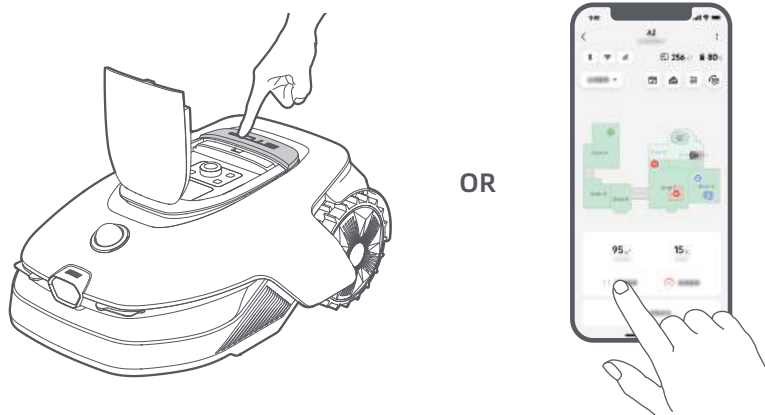
b) Starten via de app

1. Open de app.
2. Selecteer een maaimodus en tik op **Start** om te beginnen met maaien.

6.2 Pauze

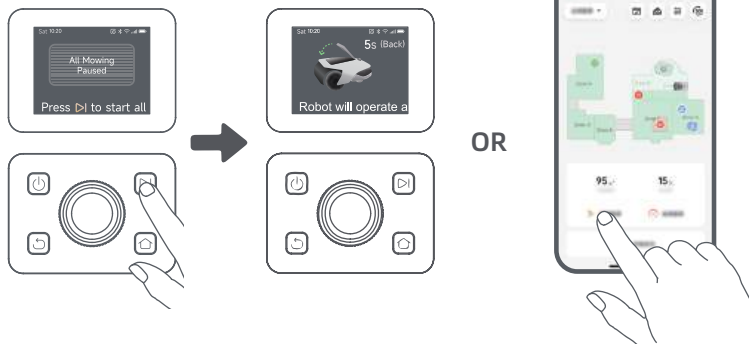
Druk op de **Stop**-knop op de robot of tik op **Pauze** in de app om de huidige maaitaak te pauzeren.

Opmerking: de robot kan niet direct via de app worden gestart nadat op de **Stop**-knop is gedrukt. Voer de pincode in om de werking te hervatten op het bedieningspaneel.



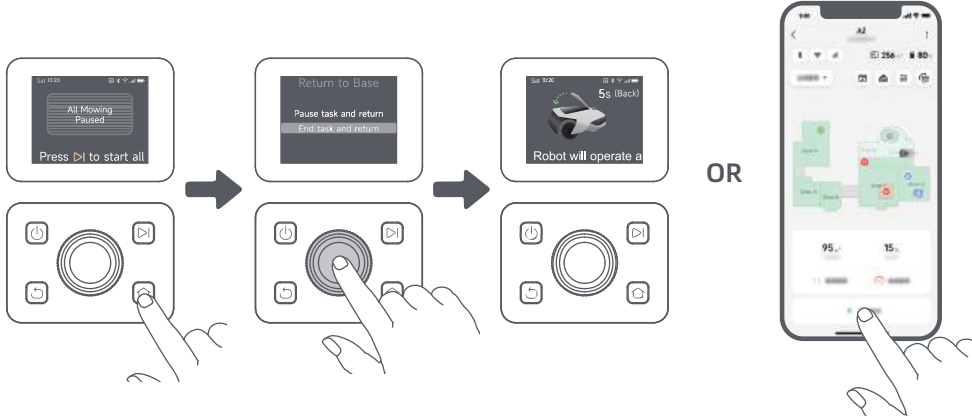
6.3 Hervatten

Om de taak te hervatten wanneer de robot is gepauzeerd, drukt u op de knop **▶** en **sluit u vervolgens het bovendeksel** na 5 seconden. De robot zal de vorige maaitaak hervatten. U kunt ook in de app op **Ga verder** tikken om de maaitaak te hervatten.



6.4 Terugkeren naar het oplaadstation

Om de robot terug naar het oplaadstation te sturen, drukt u op het  op het bedieningspaneel. Bevestig dat de huidige taak wordt gepauzeerd of geannuleerd en **sluit** vervolgens **de bovenklep** binnen 5 seconden. De robot keert automatisch terug naar het oplaadstation om op te laden. U kunt ook in de app de optie **Begin terugkeren naar station** selecteren om de robot terug te sturen.



7 Dreamehome-app

Ontdek meer

De Dreamehome-app biedt meer dan alleen afstandsbediening. U kunt verschillende dingen doen via de app: allerlei instellingen op afstand uitvoeren, verschillende maaimodi proberen, de kaart naar wens bewerken en maaischema's aanpassen.

7.1 Maaimodi

De robot biedt verschillende maaimodi. U kunt via de app wisselen tussen de verschillende modi, waaronder maaien van het hele gebied, zonemaaien, maaien van randen, spotmaaien en handmatige modus.



7.2 Maaivormen

Pas uw gazon aan door vormen toe te voegen via  > **Kaart bewerken** > **Vormen** in de app. Gedefinieerde vormen worden uitgesloten van maaien in alle maaimodi. U kunt hun positie, grootte of verwijdering wijzigen in **Vormen**.



7.3 EdgeMaster™ Maaikop

De EdgeMaster™ -maaikop is ontworpen om opzij te bewegen wanneer hij de grasranden bereikt, wat zorgt voor een beter maairesultaat. Om deze functie in te schakelen, ga naar  > **Instellingen voor het maaien van randen** > **EdgeMaster™** in de app.



7.4 Schema

Zodra de eerste kaart voltooid is, maakt de robot automatisch twee wekelijkse maaischema's aan die zijn afgestemd op de grootte van het gazon: '**Lente/Zomer-schema**' en '**Herfst/Winter-schema**'. U kunt tikken op  in de app voor gedetailleerde schema-instellingen. Dankzij de functie Schema kunt u het dagelijkse maaiwerk volledig aan de robot overlaten. Het enige wat u hoeft te doen is de robot regelmatig onderhouden.

Opmerking: Bent u bang dat de robot u of uw burens zal storen tijdens bepaalde tijden wanneer deze zelfstandig maait? Ga dan in de app naar **Instellingen > Niet-storen** en stel de **Niet-storen**-tijd in.



7.5 Kinderslot

Als u bang bent dat kinderen de robot bedienen, ga dan naar Instellingen en schakel de functie **Kinderslot** in via de app. Als deze functie is ingeschakeld, wordt de robot vergrendeld als er gedurende vijf minuten geen bedieningen worden uitgevoerd terwijl de klep open is.



7.6 Regenbescherming

Bent u bang dat slechte weersomstandigheden het maaiwerk zullen verstoren? Schakel dan de functie **Regenbescherming** in onder **Instellingen** op het bedieningspaneel of in de app. Wanneer deze functie is ingeschakeld, pauzeert de robot automatisch het maaien en keert terug naar het oplaadstation wanneer het regent. U kunt de regenbeschermingstijd instellen in de app.

Opmerking: Het maaien van nat gras kan uw gazon beschadigen. Het is raadzaam om de beschermingsduur te verlengen om het gras de tijd te geven om te drogen voordat u opnieuw gaat maaien. De standaard beschermtijd is 3 uur en u kunt deze in de app verlengen.



7.7 Vorstbeveiliging

Als de temperatuur onder de **6° C** komt, kan maaien het gazon permanent beschadigen. De batterij wordt om veiligheidsredenen niet opgeladen. Om dit te voorkomen, kunt u de functie **Vorstbeveiliging** inschakelen in de **Instellingen**, via het bedieningspaneel of de app. Dit zal het maaien automatisch pauzeren en de robot terugsturen naar het oplaadstation wanneer de temperatuur onder de **6° C** daalt. De robot zal het maaien hervatten zodra de temperatuur boven de **11° C** stijgt.



7.8 Veiligheidsfuncties

De robot beschikt over meerdere diefstalbeveiligingsfuncties, aangestuurd door de ingebouwde GPS in het Link-module voor extra beveiliging. Bovendien kan de frontcamera menselijke aanwezigheid detecteren, waardoor de robot een nuttige tuinwachter wordt.



7.8.1 Optilalarm

Met deze functie ingeschakeld, gaat er onmiddellijk een alarm af wanneer de robot wordt opgetild, en wordt de robot vergrendeld. Om de werking voort te zetten, voert u eerst de PIN-code op de robot in.



7.8.2 Alarm voor buiten de kaart

Als deze functie is ingeschakeld, wordt de robot vergrendeld en gaat het alarm onmiddellijk af als de robot zich buiten de kaart bevindt.



7.8.3 Locatie in realtime

Als deze functie is ingeschakeld, kunt u de huidige locatie van de robot bekijken in Google Maps.



7.8.4 Waarschuwing voor detectie van menselijke aanwezigheid

Wanneer ingeschakeld, zal de robot u notificeren bij het detecteren van menselijke aanwezigheid.



7.8.5 Live video

Tik op  om een live videofeed van de frontcamera van de robot te bekijken, waardoor u altijd en overal uw tuin in realtime kunt controleren.



7.8.6 Patrouille

Terwijl de robot stand-by staat, kunt u deze via de app langs bepaalde grenzen of plekken in uw tuin laten patrouilleren door te navigeren naar  > **Patrouille**.



7.9 Aangepaste oplaadperiode

Om de oplaadperiode van de robot aan specifieke uren aan te passen, kunt u de functie **Aangepaste oplaadperiode** inschakelen via **Instellingen > Opladen** in de app. Wanneer deze functie is ingeschakeld, laadt de robot zichzelf op tot 20% wanneer het accuniveau laag is, mits er geen maaitaken zijn. De robot laadt alleen volledig op tijdens de aangewezen oplaadperiode. U kunt ook het **Batterijniveau voor automatisch opladen** en het **Batterijniveau voor het hervatten van taken** aanpassen om de accuniveaus in te stellen waarop de robot automatisch terugkeert naar het oplaadstation of onvoltooide maaitaken hervat.



Opmerking: Het ontwikkelingsteam van Dreame voert voortdurend **draadloze** updates en draadloos onderhoud uit voor de firmware en app. Controleer of er updates beschikbaar zijn of schakel de **automatische updatefunctie** in om de firmware en app up-to-date te houden en te profiteren van nog meer functies.

8 Onderhoud

Om de prestaties en levensduur van de robot te verbeteren, moet u het apparaat regelmatig reinigen en versleten onderdelen vervangen zoals hieronder aangegeven:

Onderdeel	Vervangingsfrequentie
Bladen	Elke 6-8 weken of vaker
Reinigingsborstel	Elke 12 maanden of vaker

Opmerking: U kunt de resterende tijd voor de bladen en de reinigingsborstel controleren door naar **Instellingen > Verbruiksartikelen en onderhoud** in de app te gaan. Nadat u de verbruiksartikelen zoals aangegeven hebt vervangen, gaat u naar de detailpagina van het verbruiksartikel en tikt u op **Ik heb het vervangen** om de timer opnieuw in te stellen.

Opmerking: Als u bepaalde gebieden in uw tuin hebt aangewezen voor routinematige reiniging en onderhoud van de robot, kunt u Onderhoudspunten op de kaart instellen door naar **Instellingen > Ga naar onderhoudspunt > Punt bewerken** te navigeren. Zodra de onderhoudspunten zijn ingesteld, kunt u eenvoudig tikken op Ga om de robot naar de aangewezen locaties te sturen voor eenvoudig onderhoud.

8.1 Reiniging

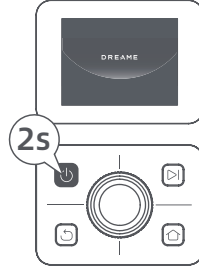
Reinig uw robot regelmatig om te voorkomen dat grasresten en vuil zich ophopen en de maaikop en aandrijfwielen verstopen, wat de maaiprestaties, het docken en de bewegingsprestaties kan beïnvloeden. We raden aan een reinigungsset te gebruiken, verkrijgbaar in lokale winkels of online.

⚠ Waarschuwing: Zet de robot uit en haal de stekker uit het oplaadstation voordat u begint met schoonmaken.

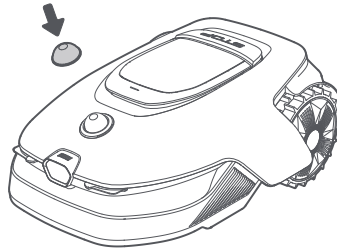
Voorzichtig: Controleer of de beschermkap van de LiDAR op de LiDAR zit voordat u de robot ondersteboven keert en voorkom zo schade aan de LiDAR.

• **De behuizing, onderstel en maaikop:**

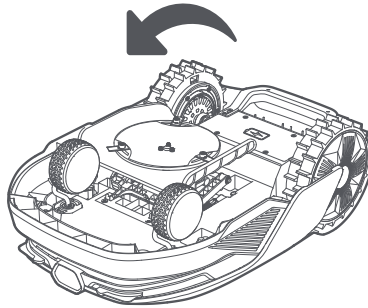
1. Zet de robot uit.



2. Plaats de beschermkap van de LiDAR op de LiDAR.



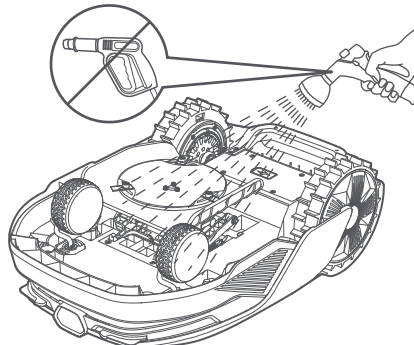
3. Keer de robot ondersteboven.



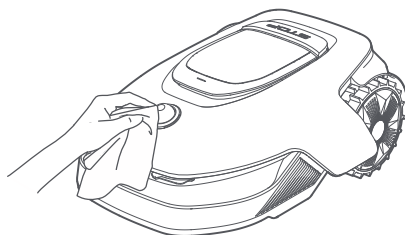
4. Reinig de behuizing, de maaikop en het onderstel van de robot met een slang.

⚠ Waarschuwing: Raak de bladen niet aan tijdens het reinigen van het onderstel. Draag handschoenen tijdens het reinigen.

Voorzichtig: Gebruik geen hogedruksluit voor het reinigen. Gebruik geen schoonmaakmiddelen voor het reinigen.

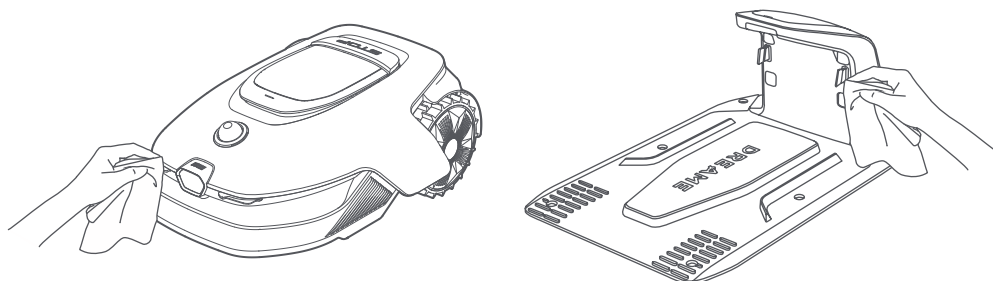


5. Gebruik een pluisvrije doek om de LiDAR-sensor voorzichtig te reinigen.



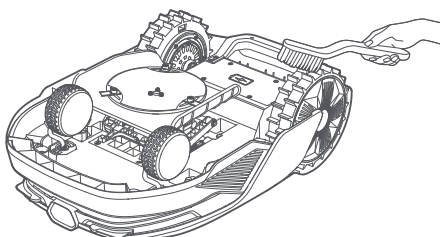
• Oplaadcontacten en frontcamera:

Gebruik een schone doek om de oplaadcontacten op de robot, het oplaadstation en ook de frontcamera te reinigen. Zorg ervoor dat de oplaadcontacten en de frontcamera droog blijven na het reinigen.



• Aandrijfwielen:

Gebruik een borstel om modder van de wielen te verwijderen voor een goede grip.



8.2 Onderdelen vervangen

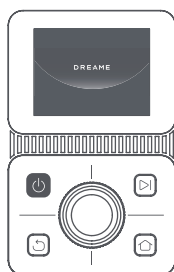
• Bladen vervangen

Vervang de bladen regelmatig om ze scherp te houden. We raden aan om de bladen elke **6-8 weken** of vaker te vervangen. Gebruik alleen originele Dreame-bladen.

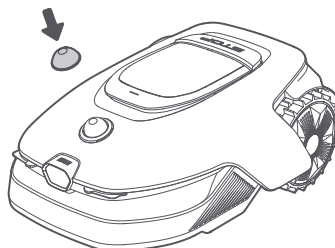
⚠ Waarschuwing: Schakel de robot alstublieft uit. Draag beschermende handschoenen voordat u de bladen vervangt.

Opmerking: Vervang alle drie de bladen tegelijkertijd voor een gelijkmatig maaieresultaat.

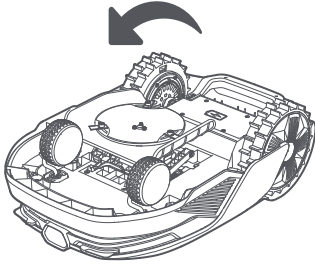
1. Zet de robot uit.



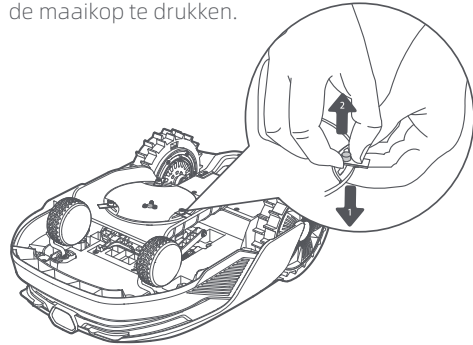
2. Plaats de beschermkap van de LiDAR op de LiDAR.



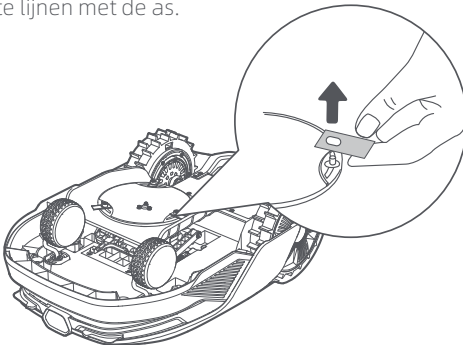
3. Plaats de robot op een zachte ondergrond en keer deze ondersteboven.



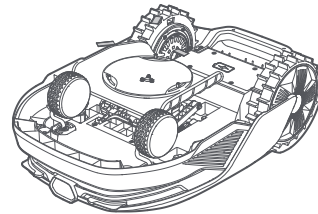
4. Verwijder de houder door op de knop onder de maaikop te drukken.



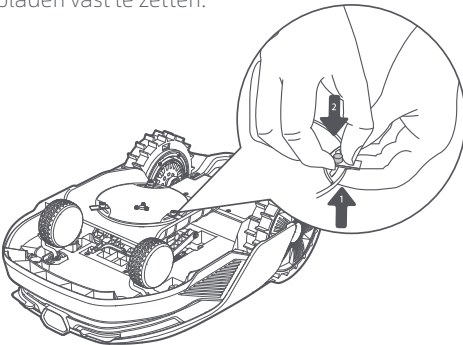
5. Verwijder het blad door het gat van het blad uit te lijnen met de as.



6. Verwijder de drie bladen en houders.



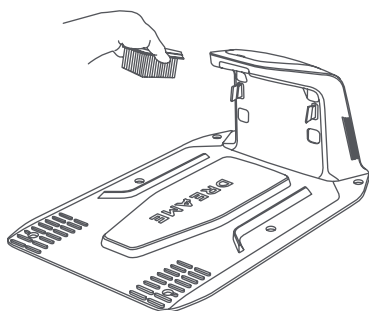
7. Druk op de knop onder de maaikop en lijn het gat van de houder uit met de as om de houders en bladen vast te zetten.



8. Zorg ervoor dat de bladen ongehinderd kunnen draaien.

• Reinigingsborstel vervangen

Wanneer de reinigingsborstel voor de LiDAR-sensor slijt, rafelen of verslechteren de borstelharen, waardoor de borstel niet meer goed kan reinigen. Vervang de reinigingsborstel regelmatig om een goed reinigingsresultaat te behouden. We raden aan om de reinigingsborstel elke **12 maanden** of vaker te vervangen.



9 Accu

Als u de robot lange tijd niet gebruikt, laad de accu dan om de **6 maanden** op om een goede staat van de accu te waarborgen. Accuschade als gevolg van overmatige ontlading wordt niet gedekt door de beperkte garantie. Laad de accu niet op bij een omgevingstemperatuur **hoger dan 45 ° C** of **lager dan 6 ° C**. Als u de accu langdurig opslaat, zorg er dan voor dat de omgevingstemperatuur **tussen de -10 en 35 ° C** ligt. Om schade te beperken, raden we aan om de accu op te slaan bij een omgevingstemperatuur **tussen de 0 en 25 ° C**.

Opmerking: De levensduur van de accu van de robot hangt af van de mate van gebruik en het aantal maaiuren. Als de accu is beschadigd of niet kan worden opgeladen, gooi de verouderde of defecte accu dan niet zomaar weg. Houd u aan de lokale recyclingvoorschriften.

Oplaadmodus voor bijna lege accu:

When the low-power charging mode is activated, functions unrelated to charging will be disabled (the display and network will be turned off).

- Om de oplaadmodus voor bijna lege accu in te schakelen, houdt u de **▶** -knop en de **🏠** -knop tegelijkertijd ingedrukt, en drukt u de **↺** -knop 5 keer snel in. U hoort een spraakprompt: spaarstand is ingeschakeld.
- Om de oplaadmodus voor bijna lege accu uit te schakelen, start u de robot opnieuw of drukt u de **⏻** -knop 5 keer snel in.

10 Winteropslag

• De robot

1. Laad de accu volledig op voordat u de robot uitschakelt.
2. Reinig de robot grondig voordat u de robot opslaat tijdens de winter.
3. Breng de beschermkap van de LiDAR aan.
4. Sla de robot binnen en op een droge plek op, bij een temperatuur **hoger dan 0 ° C**.

• Oplaadstation

Haal de stekker van het oplaadstation uit het stopcontact en sla het station op een droge en koele plek op, waar het niet wordt blootgesteld aan direct zonlicht.

Opmerking: Na winteropslag installeert u het oplaadstation opnieuw en plaatst u de robot erin om op te laden. Als u het oplaadstation op een andere locatie installeert, zal de robot automatisch de locatie van het station bijwerken zodra de robot oplaadt en het station verlaat. Bij positioneringsfouten door grote veranderingen in uw tuin, wordt aanbevolen om het gebied opnieuw in kaart te brengen.

11 Transport

Zorg ervoor dat de robot voor langdurig transport is uitgeschakeld. Het wordt aanbevolen om de originele verpakking te gebruiken. Zet alstublieft de beschermkap van de LiDAR op.

⚠ Waarschuwing: Zet de robot uit voordat u deze vervoert..

⚠ Waarschuwing: Til de robot op aan de achterste handgreep en houd de maaikop uit de buurt van uw lichaam.

12 Probleemoplossing

Probleem	Oorzaak	Oplossing
De robot is niet verbonden met de app.	1. De robot bevindt zich niet binnen het signaalbereik van de wifi of Bluetooth. 2. De robot is uitgeschakeld of start opnieuw op.	1. Controleer of de robot het inschakelproces heeft doorlopen. 2. Controleer of de router goed werkt. 3. Ga dichterbij de robot staan om te verbinden met Bluetooth.
De robot is opgetild.	Het wiel staat niet op de grond.	1. Zet de robot terug op een vlakke ondergrond. 2. Voer de PIN-code in op de robot en bevestig. 3. De robot kan niet over voorwerpen heen die hoger zijn dan 4 cm. Zorg ervoor dat de grond waar de robot maait vlak is.
De robot is gekanteld.	De robot is meer dan 37° gekanteld.	1. Zet de robot terug op een vlakke ondergrond. 2. Voer de PIN-code in op de robot en bevestig. 3. De robot kan geen hellingen beklimmen die meer dan 50% (27°) zijn.
De robot zit vast.	De robot zit vast en kan niet loskomen.	1. Haal de obstakels in de omgeving weg en probeer het opnieuw. 2. Breng de robot handmatig naar een vlakke en open plek op de kaart en voer de taak opnieuw uit. Als dit probleem zich blijft voordoen, probeer het dan opnieuw nadat de robot in het oplaadstation is geplaatst. 3. Controleer of er gaten in de grond zitten. Vul de gaten op voordat de robot gaat maaien om te voorkomen dat deze vast komt te zitten. 4. Controleer of het omringende gras hoger is dan 10 cm. U kunt de obstakelvermijdingshoogte aanpassen of een handmaaier gebruiken om het gazon van tevoren te maaien om te voorkomen dat de robot vast komt te zitten. 5. Als de robot vaak vast komt te zitten op deze locatie, kunt u dit gebied instellen als verboden zone.
Storing linker-/ rechterachterwiel.	Het wiel kan niet draaien of er is een probleem met de motor van het wiel.	1. Reinig de achterwielen en probeer het opnieuw. 2. Als dit probleem zich blijft voordoen, probeer de robot dan opnieuw op te starten. 3. Als het probleem aanhoudt, neem dan contact op met de klantenservice.
Maaikop kan niet draaien.	De maaikop kan niet normaal draaien of er is een probleem met de motor van de maaikop.	1. Reinig de maaikop en probeer het opnieuw. 2. Controleer of het omringende gras hoger is dan 10 cm. U kunt een handmaaier gebruiken om het gazon van tevoren te maaien om te voorkomen dat de maaikop wordt geblokkeerd door hoog gras. 3. Kijk of er water onder de maaikop staat. Als dit het geval is, breng de robot dan naar een droge plek en probeer het opnieuw. 4. Als dit probleem zich blijft voordoen, probeer de robot dan opnieuw op te starten. 5. Als het probleem aanhoudt, neem dan contact op met de klantenservice.

Probleem	Oorzaak	Oplossing
De maaikop kan niet omhoog of omlaag bewegen.	De maaikop kan niet omhoog of omlaag bewegen.	1. Reinig de maaikop en probeer het opnieuw. 2. Als u deze fout blijft tegenkomen, probeer dan de robot opnieuw op te starten. 3. Als het probleem aanhoudt, neem dan contact op met de klantenservice.
De maaikop kan zich niet zijwaarts verplaatsen.	De maaikop kan zich niet zijwaarts verplaatsen.	1. Maak het maaisysteem schoon en verwijder alle vuil of vreemde voorwerpen. 2. Als u deze fout blijft tegenkomen, kunt u eerst de EdgeMaster™-functie uitschakelen. 3. Als het probleem aanhoudt, neem dan contact op met de klantenservice.
Bumperstoring.	De sensor van de voorbumper wordt constant geactiveerd.	1. Controleer of de robot ergens vastzit. 2. Tik zachtjes op de bumper en kijk of deze terugveert. 3. Als dit probleem zich blijft voordoen, probeer de robot dan opnieuw op te starten. 4. Als het probleem aanhoudt, neem dan contact op met de klantenservice.
Fout bij opladen.	De robot is gedockt in het oplaadstation, maar er is een probleem met de oplaadstroom of -spanning.	1. Controleer of het oplaadstation correct op de stroomvoorziening is aangesloten. 2. Controleer of de oplaadcontacten op de robot en het oplaadstation schoon zijn. 3. Probeer de robot opnieuw in het oplaadstation te docken nadat u alles gecontroleerd hebt. 4. Als het probleem aanhoudt, neem dan contact op met de klantenservice.
De accutemperatuur is te hoog.	De accutemperatuur is hoger dan 60°C.	1. Gebruik de robot bij een omgevingstemperatuur lager dan 40 °C. Wacht tot de accutemperatuur automatisch daalt. 2. Schakel de robot uit en start na een tijdje opnieuw op. 3. Als het probleem aanhoudt, neem dan contact op met de klantenservice.
De accutemperatuur is hoog.	De accutemperatuur is hoger dan 45 °C.	1. Als de accutemperatuur hoger is dan 45 °C, kan het opladen mislukken. 2. Gebruik de robot bij een omgevingstemperatuur lager dan 40 °C.
De accutemperatuur is laag.	De accutemperatuur is lager dan 6 °C.	1. Als de accutemperatuur lager is dan 6 °C, kan het opladen mislukken. 2. Gebruik de robot bij een omgevingstemperatuur hoger dan 6 °C.
LiDAR is geblokkeerd.	LiDAR is geblokkeerd (de beschermkap van de LiDAR is bijvoorbeeld niet verwijderd).	1. Verwijder de beschermkap van de LiDAR en probeer het opnieuw. 2. Als de LiDAR aan de bovenkant van de robot erg vuil is, reinig deze dan met een pluisvrije doek en probeer het opnieuw.
Storing in LiDAR.	LiDAR is erg vuil of er is sprake van een sensorstoring.	1. Controleer of de LiDAR vuil is. Reinig indien nodig en probeer het opnieuw. 2. Als dit probleem zich blijft voordoen, probeer de robot dan opnieuw op te starten. 3. Als het probleem aanhoudt, neem dan contact op met de klantenservice.

Probleem	Oorzaak	Oplossing
LiDAR is vuil.	LiDAR is vuil.	Veeg de LiDAR-sensor bovenop de robot af met een schone doek. Houd de LiDAR na het schoonmaken droog.
LiDAR-temperatuur is hoog.	LiDAR-temperatuur is ≥ 80 °C.	1. De robot zal automatisch proberen terug te keren naar het oplaadstation om af te koelen. 2. Zorg ervoor dat de robot werkt bij een omgevingstemperatuur lager dan 40 °C. 3. Plaats de robot in een schaduwrijk, koel en goed geventileerd gebied. Het alarm stopt wanneer de temperatuur daalt tot een normaal bereik. 4. De robot hervat automatisch de werking zodra het alarm stopt. 5. Als het probleem aanhoudt, neem dan contact op met de klantenservice.
LiDAR-temperatuur is te hoog.	LiDAR-temperatuur is ≥ 90 °C.	1. De LiDAR is uitgeschakeld vanwege hoge temperaturen. 2. Zorg ervoor dat de robot werkt bij een omgevingstemperatuur lager dan 40 °C. 3. Plaats de robot in een schaduwrijk, koel en goed geventileerd gebied. Het alarm stopt wanneer de temperatuur daalt tot een normaal bereik. 4. Als het probleem aanhoudt, neem dan contact op met de klantenservice.
De robot is verdwaald.	Positionering werkt niet.	1. Controleer of de LiDAR aan de bovenkant van de robot vuil is. Vuil heeft invloed op de positionering. 2. Breng de robot handmatig naar een open plek op de kaart en voer de taak opnieuw uit. 3. Als de positionering nog steeds niet goed gaat, stuur de robot dan op afstand via de app terug naar het oplaadstation en start vervolgens de maaitaak.
Sensorstoring.	Sensorstoring.	1. Start de robot opnieuw op en probeer het opnieuw. 2. Als het probleem aanhoudt, neem dan contact op met de klantenservice.
De robot bevindt zich in de verboden zone.	De robot bevindt zich in de verboden zone.	1. Verplaats de robot handmatig uit de verboden zone en probeer het opnieuw. 2. Bestuur de robot op afstand via de app om deze uit de verboden zone te halen en probeer het opnieuw.
De robot bevindt zich buiten de plattegrond.	De robot bevindt zich buiten de plattegrond.	1. Breng de robot handmatig binnen de kaart en probeer het opnieuw. 2. Stuur de robot op afstand via de app terug binnen de kaart en probeer het opnieuw.
De noodstop is geactiveerd.	De Stop-knop op de robot is ingedrukt.	Voer de PIN-code in op de robot en bevestig.
De accu is bijna leeg. De robot wordt zo uitgeschakeld.	Accuniveau is minder dan 10%.	Dock de robot in het oplaadstation om op te laden.
De robot is buiten de kaart. Risico op diefstal.	De robot bevindt zich buiten de kaart.	1. Voer de pincode in om te valideren. 2. U kunt het Alarm voor buiten de plattegrond uitschakelen in de app bij Instellingen.

Probleem	Oorzaak	Oplossing
Terugkeren naar het oplaadstation mislukt.	De robot wil terugkeren naar het oplaadstation, maar kan het oplaadstation niet vinden.	1. Controleer of er obstakels zijn die de robot blokkeren. Haal de obstakels weg en probeer het opnieuw. 2. Stuur de robot op afstand via de app terug naar het oplaadstation.
Docken in het oplaadstation mislukt.	De robot heeft het oplaadstation gevonden, maar kan niet docken.	1. Ga na of de reflecterende folies op het oplaadstation vuil of geblokkeerd zijn. 2. Controleer of er obstakels vóór het oplaadstation liggen. 3. Controleer of het oplaadstation is verplaatst. 4. Controleer of de grondplaat bedekt is met dikke modder. 5. Controleer of het station op een helling staat. 6. Controleer of het station stroom heeft. 7. Help de robot handmatig of met de afstandsbediening te docken in het station.
Positioneren mislukt.	Positioneren mislukt wanneer de robot een maaitaak probeert te starten.	1. De LiDAR kan geblokkeerd zijn. Breng de robot handmatig naar een vlakke en open plek op de kaart en voer de taak opnieuw uit. 2. Als u deze fout blijft tegenkomen, probeer het dan opnieuw nadat de robot is gedockt in het station.
Onvoldoende ruimte om voor het station te keren.	Onvoldoende ruimte om voor het station te keren.	1. Als het station aan de rand van de kaart of daarbinnen is geplaatst, zorg er dan voor dat er ten minste 1 m vrije ruimte is tussen het voorste gebied van de grondplaat van het station en de grens van de kaart; anders kan de robot mogelijk niet keren. 2. Verplaats het station of wijzig de plattegrond in Kaart bewerken.
Pad geblokkeerd.	Pad geblokkeerd.	1. Controleer of er een verboden zone is ingesteld op het pad. 2. Controleer of er obstakels zijn die de robot blokkeren. 3. Als de robot nog steeds niet kan passeren, verwijder dan het pad in Kaart bewerken en stel een nieuw pad in.
De voorcamera is vuil.	De voorcamera is vuil.	Veeg de voorcamera schoon met een schone doek.
Er is een probleem met de voorcamera.	Er is een probleem met de voorcamera.	1. Veeg de voorcamera schoon met een schone doek. 2. Probeer de robot opnieuw te starten. 3. Als het probleem aanhoudt, neem dan contact op met de klantenservice.
Voorcamera geblokkeerd.	Voorcamera geblokkeerd.	Veeg de voorcamera schoon met een schone doek.
Fout bij grensdetectie tijdens automatisch in kaart brengen.	Fout bij grensdetectie tijdens automatisch in kaart brengen.	1. Zorg ervoor dat de lichtomstandigheden geschikt zijn, niet te fel en niet te donker. 2. Controleer of het helder weer is en vermijd mist of regen. 3. Zorg ervoor dat de voorcamera van de robot schoon en vrij is. 4. Zorg ervoor dat het grondoppervlak vlak is, aangezien oneffenheden de detectie kunnen beïnvloeden.

Probleem	Oorzaak	Oplossing
		5. Als de grensdetectie blijft mislukken, schakel dan over naar de afstandsbedieningsmodus voor het in kaart brengen.

13 Specificaties

Basisgegevens	Productnaam	Dreame Robotmaaier A2
	Merk	Dreame
	Model	MXXA8210
	Afmetingen	666 × 444 × 273 mm
	Gewicht (inclusief accu)	16,4 kg
Maaien	Aanbevolen werkvermogen	3.000 m ²
	Maai-efficiëntie	Standaard: 1.000 m ² /dag Efficiënt: 2.000 m ² /dag
	Maaihoogte	30-70 mm
	Maaibreedte	22 cm
	Oplaadtijd ^[2]	65 min
Geluidsniveaus	Geluidsvermogensniveau LWA	54 dB(A)
	Geluidsvermogenonzekerheden KWA	3 dB(A)
	Geluidsdruk niveau LpA	46 dB(A)
	Geluidsdrukonzekerheden KpA	3 dB(A)
Werk-omstandigheden	Werktemperatuur	0~50 °C Aanbevolen: 10~35 °C
	Temperatuur voor langdurige opslag	-10~35 °C Aanbevolen: 0~25 °C
	IP-classificatie	Robot: IPX6 Oplaadstation: IPX4 Voeding: IP67
	Maximale helling voor maaigebied	50 % (27°)
Connectiviteit	Frequentiebereik Bluetooth	2400,0-2483,5 MHz
	Maximale RF-vermogen	802.11b: 16 ±2 dBm (bij 11 Mbps) 802.11g: 14 ±2 dBm (bij 54 Mbps) 802.11n: 13 ±2 dBm (bij HT20, HT40) Bluetooth: 7,49 dBm
	Wi-Fi	Wi-Fi 2,4 GHz (2400 - 2483,5 MHz)
	Link-service ^[3]	LTE-FDD: B1/3/7/8/20/28A LTE-TDD: B38/40/41
	GNSS	GPS/GLONASS/BDS/Galileo/QZSS

Aandrijfmotor	Rijsnelheid met afstandsbediening	0,45 m/s-0,8 m/s
	Rijsnelheid tijdens maaien	Standaard: 0,35 m/s Efficiënt: 0,6 m/s
	Motortype	Naafmotor
Maaimotor	Snelheid	2200 omw/min
Accu (robot)	Accumodel	MBPA14
	Type accu	Lithium-ionaccu
	Nominaal vermogen	5000 mAh
	Nominale spanning	18 V DC
Voeding	Opladermodel	MPAA10
	Ingangsspanning	100~240 V AC
	Uitgangsspanning	20 V DC
	Uitgangsstroom	3 A
Oplaadstation	Model van oplaadstation	MCA10
	Ingangsspanning	20 V DC
	Uitgangsspanning	20 V DC
	Ingangsstroom	3 A
	Uitgangsstroom	3 A
Accessoires	Reservebladen en -houders	81
	Mesmodel	MBKA10/MQBA10

Standaarden	Band	Uplink (MHz)	Downlink (MHz)	Maximaal RF uitgangs - vermogen	GNSS	Frequenties
LTE	1	1920 - 1980	2110 - 2170	23 ± 2	GPS/ GLONASS/ BDS/ Galileo/ QZSS	1559 - 1592 MHz
	3	1710 - 1785	1805 - 1880	23 ± 2		
	7	2500 - 2570	2620 - 2690	23 ± 2		
	8	880 - 915	925 - 960	23 ± 2		
	20	832 - 862	791 - 821	23 ± 2		
	28	703 - 748	758 - 803	23 ± 2		
	38	2570 - 2620	2570 - 2620	23 ± 2		
	40	2300 - 2400	2300 - 2400	23 ± 2		
	41	2496 - 2690	2496 - 2690	23 ± 2		
GSM	3	1710 - 1785	1805 - 1880	30 ± 2		
	8	880 - 915	925 - 960	23 ± 2		
WCDMA	1	1920 - 1980	2110 - 2170	23 ± 2		
	8	880 - 915	925 - 960	23 ± 2		

[2] Oplaadtijd wordt berekend wanneer de robot automatisch terugkeert naar het oplaadstation als de accu bijna leeg is.

[3] Betreffende landen/regio's: Albanië, Andorra, België, Bosnië en Herzegovina, Bulgarije, Cyprus, Denemarken, Duitsland, Estland, Finland, Frankrijk, Griekenland, Guernesey, Hongarije, Ierland, IJsland, Italië, Kosovo, Kroatië, Letland, Liechtenstein, Litouwen, Luxemburg, Macedonië, Malta, Moldavië, Monaco, Montenegro, Nederland, Noorwegen, Oekraïne, Oostenrijk, Polen, Portugal, Roemenië, Servië, Slovenië, Slowakije, Spanje, Tsjechië, Verenigd Koninkrijk, Zweden, Zwitserland.

Opmerking: De specificaties zijn onderhevig aan wijzigingen, omdat we ons product voortdurend verbeteren. Ga voor de meest recente informatie naar onze website <https://global.dreametech.com>.