

A large, dark gray, stylized graphic of the word 'MOVA' is positioned in the upper left and center of the page. The letters are thick and blocky, with a slight slant. The 'M' and 'V' are particularly prominent, with the 'V' having a sharp, downward-pointing tip.

MOVA

MOVA ViAX 250/300 User Manual

The illustrations in this manual are for reference only.
Please refer to the actual product for accuracy.

Vertaling van de oorspronkelijke gebruiksaanwijzing

Inhoudsopgave

1 Veiligheidsvoorschriften	P185
2 Productintroductie.....	P189
3 Installatie	P191
4 Voorbereiding voor eerste gebruik.....	P194
5 Uw tuin in kaart brengen.....	P198
6 Bediening.....	P205
7 MOVAhome-app	P208
8 Onderhoud.....	P211
9 Accu.....	P214
10 Winteropslag	P214
11 Transport.....	P214
12 Probleemoplossing	P215
13 Specificaties.....	P218

1 Veiligheidsvoorschriften

1.1 Algemene veiligheidsvoorschriften

- Lees de handleiding zorgvuldig door en zorg ervoor dat u alles begrijpt voordat u het product gaat gebruiken.
- Gebruik bij dit product alleen de apparatuur die door MOVA wordt aanbevolen. Elk ander gebruik wordt afgeraden.
- Voorkom dat kinderen in de buurt van het apparaat zijn of ermee spelen wanneer het in werking is.
- Gebruik het product niet op plaatsen waar mensen zich niet bewust zijn van de aanwezigheid ervan.
- Ren niet wanneer u het product handmatig bedient met de MOVAhome-app. Loop altijd, let op bij hellingen en verlies nooit uw evenwicht.
- Gebruik het product niet wanneer er zich personen, vooral kinderen of dieren, in het werkgebied bevinden.
- Als u het product in openbare gebieden gebruikt, plaats dan waarschuwingsborden rond het werkgebied met de volgende tekst: "Waarschuwing! Automatische grasmaaier! Blijf uit de buurt van de maaier! Houd toezicht op kinderen!"
- Draag stevig schoeisel en een lange broek wanneer u het product bedient.
- Stel geen werkgebieden of transportpaden in over openbare paden om schade aan het product en ongelukken met voertuigen en personen te voorkomen.
- Raak geen bewegende, gevaarlijke onderdelen aan (zoals de maaikop) zolang deze niet volledig tot stilstand zijn gekomen.
- Schakel medische hulp in bij letsel of ongevallen.
- Schakel het product **UIT** voordat u blokkades verwijdert, onderhoud uitvoert of het product nakijkt. Als het product abnormaal trilt, kijk dan of het schade heeft opgelopen voordat u het opnieuw inschakelt. Gebruik het product niet als er onderdelen defect zijn.
- Installeer de hoofdkabel niet in gebieden waar de robot gaat maaien. Volg de instructies voor de installatie van de kabel.
- Gebruik alleen het meegeleverde oplaadstation om het product op te laden. Onjuist gebruik kan leiden tot elektrische schokken, oververhitting of het lekken van bijtende vloeistoffen uit de accu. Indien er elektrolyten weglekken, spoel dan met water of een neutraliserend middel en schakel medische hulp in als de bijtende vloeistof in uw ogen komt.
- Wanneer u de hoofdkabel op het stopcontact aansluit, gebruik dan een aardlekschakelaar met een maximale uitschakelstroom van 30 mA.
- Gebruik alleen de originele, door MOVA aanbevolen accu's. De veiligheid van het product kan niet worden gegarandeerd met accu's van een ander merk. Gebruik geen niet-oplaadbare batterijen.
- Zorg ervoor dat er geen verlengsnoeren in de buurt van bewegende, gevaarlijke onderdelen liggen om te voorkomen dat de snoeren beschadigd raken en in contact komen met onderdelen die onder spanning staan.
- De illustraties in dit document zijn alleen ter referentie. Zie de daadwerkelijke producten.
- Laat het apparaat nooit gebruiken door kinderen, personen met verminderde lichamelijke, zintuiglijke of geestelijke vermogens of een gebrek aan ervaring en kennis, of personen die niet bekend zijn met deze instructies. Plaatselijke voorschriften kunnen nadere eisen stellen aan de leeftijd van de gebruiker.
- Sluit geen beschadigde kabel aan en raak deze ook niet aan zolang de stekker nog in het stopcontact zit. Als de kabel tijdens gebruik beschadigd raakt, haal dan de stekker uit het stopcontact. Een versleten of beschadigde kabel verhoogt het risico op elektrische schokken en moet door een onderhoudsmonteur worden vervangen.
- Duw het product niet te hard of te snel, want dit kan het product beschadigen.
- Om te blijven voldoen aan de vereisten voor RF-blootstelling, moet een afstand van 35 cm tussen het apparaat en het lichaam worden aangehouden.
- Gebruik voor het opladen van de accu alleen de afneembare voedingseenheid die bij dit apparaat wordt geleverd.

1.2 Veiligheidsvoorschriften voor installatie

- Installeer het oplaadstation niet in gebieden waar mensen erover kunnen struikelen.
- Installeer het oplaadstation niet in gebieden waar sprake kan zijn van stilstaand water.
- Installeer het oplaadstation, inclusief accessoires, niet binnen 60 cm van brandbare stoffen. Storingen of oververhitting van het oplaadstation en de voeding kunnen brand veroorzaken.

1.3 Veiligheidsvoorschriften voor bediening

- Kom met uw handen en voeten niet in de buurt van de draaiende bladen. Plaats uw handen of voeten niet in de buurt van of onder het product wanneer het is ingeschakeld.
- Til het product niet op en beweeg het niet wanneer het is ingeschakeld.
- Gebruik de parkeermodus of schakel het product **UIT** wanneer er zich personen, vooral kinderen of dieren, in het maaigebied bevinden.
- Zorg ervoor dat er geen voorwerpen zoals stenen, takken, gereedschap of speelgoed op het gazon liggen. De bladen kunnen namelijk beschadigen wanneer ze in contact komen met een voorwerp.
- Plaats geen voorwerpen op het product of het oplaadstation.
- Gebruik het product niet als de **STOP**-knop niet werkt.
- Voorkom botsingen tussen het product en mensen of dieren. Als een persoon of dier in de buurt van het product komt, schakel het product dan onmiddellijk uit.
- Zet het product altijd **UIT** wanneer het niet in werking is.
- Gebruik het product niet op hetzelfde moment als een verzonken sproeier. Maak gebruik van de functie Schema om ervoor te zorgen dat het product en de verzonken sproeier niet op hetzelfde moment aanstaan.
- Plaats geen verbindingkanaal op plekken waar verzonken sproeiers zijn geïnstalleerd.
- Gebruik het product niet als er in het maaigebied stilstaand water aanwezig is, bijvoorbeeld als het hard regent of als er plassen water liggen.

1.4 Veiligheidsvoorschriften voor onderhoud

- Schakel het product UIT wanneer u onderhoud uitvoert.
- Plaats het product na reiniging op de grond in zijn normale positie, niet ondersteboven.
- Draai het product niet om als u het onderstel wilt reinigen. Als u het product toch omdraait om het te reinigen, zorg er dan voor dat u het daarna weer in de juiste positie terugplaatst. Deze voorzorgsmaatregel is nodig om te voorkomen dat er water in de motor terechtkomt, wat de normale werking kan beïnvloeden.
- Haal de stekker uit het oplaadstation of verwijder de uitschakelvoorziening voordat u het oplaadstation schoonmaakt of er onderhoud aan uitvoert.
- Gebruik geen hogedrukspuit of oplosmiddelen om het product te reinigen.

1.5 Accu veiligheid






Een lithium-ionaccu kan exploderen of brand veroorzaken bij demontage, kortsluiting, blootstelling aan water, vuur of hoge temperaturen. Ga er voorzichtig mee om, demonteer of open de accu niet en vermijd elke vorm van elektrisch/mechanisch misbruik. Bewaar de accu op een plek waar deze niet wordt blootgesteld aan direct zonlicht.

1. Gebruik alleen de acculader en voeding die door de fabrikant zijn meegeleverd. Als u een ongeschikte oplader en voeding gebruikt, kan dit leiden tot elektrische schokken en/of oververhitting.
2. **REPAREER OF PAS DE ACCU NOOIT ZELF AAN!** Reparatiepogingen kunnen leiden tot ernstig persoonlijk letsel als gevolg van explosie of elektrische schokken. Als er een lekkage ontstaat, zijn de vrijgekomen elektrolyten bijtend en giftig.
3. Dit apparaat bevat een accu die alleen door gekwalificeerde personen mag worden vervangen.

1.6 Overige risico's

Draag beschermende handschoenen bij het vervangen van de bladen om letsel te voorkomen.

1.7 Symbolen en stickers

	<p>WAARSCHUWING - Lees de gebruiksaanwijzing voordat u het apparaat gaat gebruiken.</p>
	<p>WAARSCHUWING - Blijf op een veilige afstand van het apparaat wanneer u het bedient.</p>
	<p>WAARSCHUWING - Verwijder de uitschakelvoorziening voordat u aan het apparaat werkt of het optilt.</p>
	<p>WAARSCHUWING - Rijd niet op het apparaat.</p>
	<p>WAARSCHUWING - Het is niet toegestaan dit product bij het reguliere huisvuil te deponeren. Zorg dat het product conform de lokale regelgeving wordt gerecycled.</p>

	Dit product voldoet aan de toepasselijke EG-richtlijnen.
	Apparaat van klasse III
	Lees de gebruikershandleiding
	Gelijkstroom
	Apparaat van klasse II

BEOOGD GEBRUIK

Het tuinproduct is bedoeld voor het maaien van gazons bij u thuis. Het is ontworpen voor vaak maaien, waardoor het gazon gezonder blijft en er beter uitziet dan ooit tevoren. Afhankelijk van de grootte van uw gazon kan uw maaier worden geprogrammeerd om op elk tijdstip of elke frequentie te werken. Het is niet geschikt voor graven, vegen of sneeuwruimen.

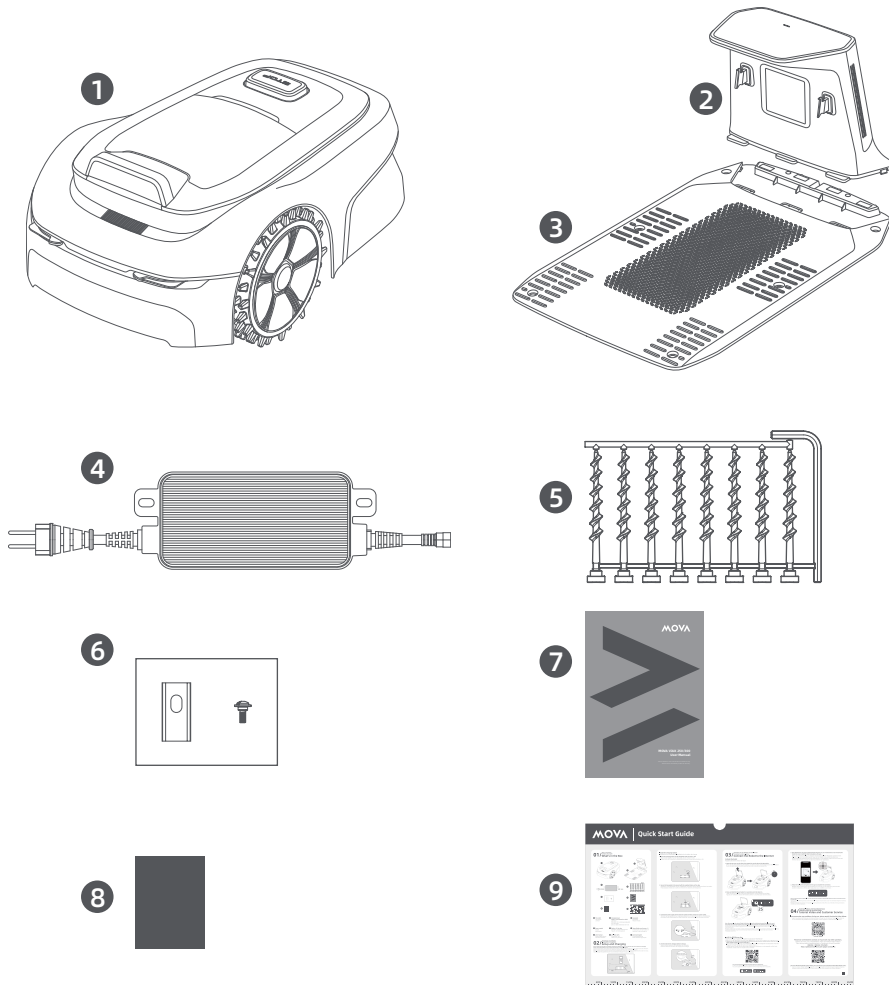


Hierbij verklaart Kutting Technology (Suzhou) Co., Ltd. dat de radioapparatuur modellen MOVA MWV1100/ MWV1200 voldoen aan richtlijn 2014/53/EU. De volledige tekst van de EU-conformiteitsverklaring is beschikbaar op het volgende internetadres: <https://www.mova.tech/pages/declaration-of-conformity>.

Ga voor een gedetailleerde elektronische handleiding naar <https://www.mova.tech/pages/user-manuals-and-faqs>.

2 Productintroductie

2.1 Inhoud van de doos



1 De robot

2 Oplaadtoren
(met 10 m verlengsnoer)

3 Grondplaat

4 Voeding

5 8 haringen, inbussleutel

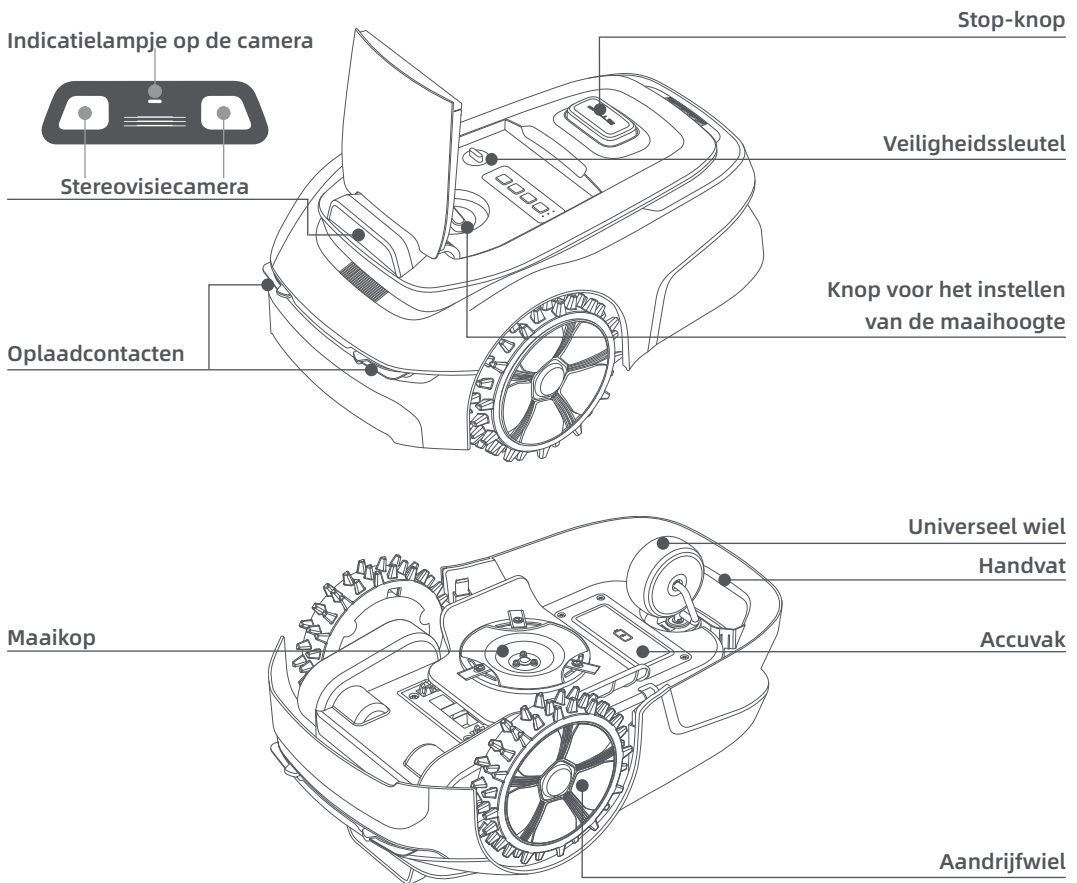
6 Reservebladen en -schroeven × 9

7 Gebruikershandleiding

8 Pluisvrije doek

9 Snelstartgids

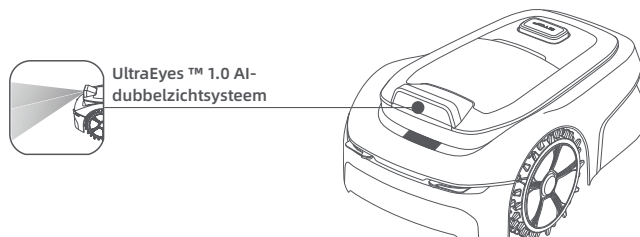
2.2 Productoverzicht



2.3 UltraEyes™ 1.0 AI-dubbelzichtsysteem

UltraEyes™ 1.0 vormt de kern van de ViAX-serie: een baanbrekende innovatie die slim gazononderhoud opnieuw definieert met een AI-gestuurd dubbelzichtsysteem. Dankzij deze geavanceerde technologie kan de ViAX-serie met ongeëvenaarde helderheid en precisie door uw landschap navigeren.

Uitgerust met dubbele Ultra-HDR AI-camera's en AI-algoritmes, maakt het nauwkeurig onderscheid tussen gras- en niet-grasgebieden en identificeert verschillende objecten in de tuin. Dankzij geavanceerde visuele verwerking en intelligente besluitvorming zorgt het voor perceptie en positionering op millimeterniveau, zodat u uw tuin in alle richtingen echt begrijpt.



2.4 Sensor

Naam	Omschrijving
Stereovisiecamera	Zorgt voor plaatsbepaling en detecteert obstakels, gazongrenzen en menselijke aanwezigheid. Kijkhoek: 110° (horizontaal), 75° (verticaal), 120° (diagonaal) Resolutie: 2 MP

3 Installatie

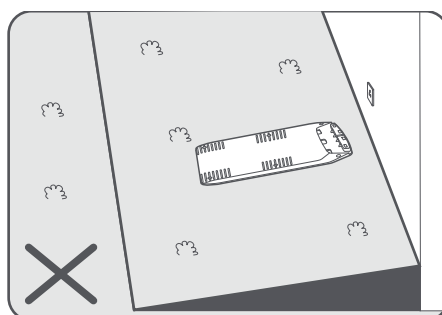
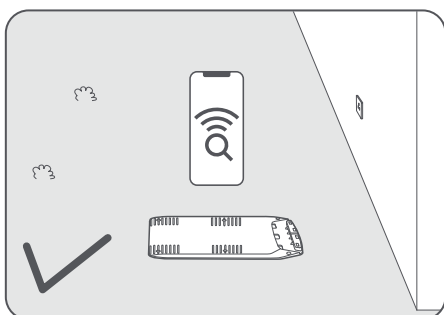
3.1 Een geschikte locatie kiezen

- Plaats het oplaadstation op een vlakke ondergrond vlakbij de rand van het gazon en een stopcontact. We raden aan om het oplaadstation te plaatsen op een plek waar het wifi-signaal sterk is.

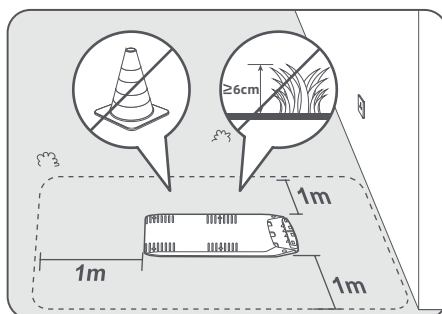
Opmerking: Controleer op uw mobiele apparaat of het wifi-signaal van de locatie sterk genoeg is. Als het wifi-signaal sterk is, is de verbinding tussen de robot en de app stabiel.

Belangrijk

- Zorg ervoor dat de grond zacht genoeg is om de schroeven erin te draaien.
- Plaats het oplaadstation op een horizontale ondergrond. Elke helling kan ertoe leiden dat de robot achteruit rolt en het contact wordt verbroken.

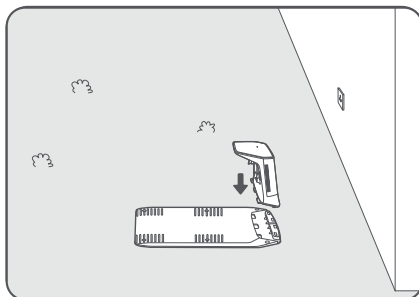


- Houd links, rechts en voor het oplaadstation minimaal **1 meter** vrij, dus zonder obstakels. Zorg ervoor dat het gras rondom de gekozen locatie korter is dan **6 cm**. Als het gras hoger is, maai het gazon dan eerst met een handmaaier. Als het gras te hoog is, wordt het voor de robot lastig om terug te keren naar het oplaadstation.

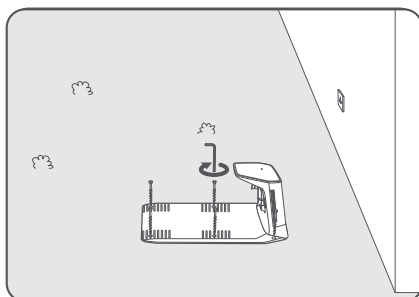


3.2 Het oplaadstation installeren

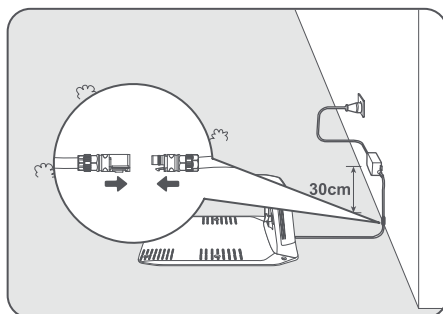
- 1 Schuif de oplaadtoren in de grondplaat totdat u een klik hoort.



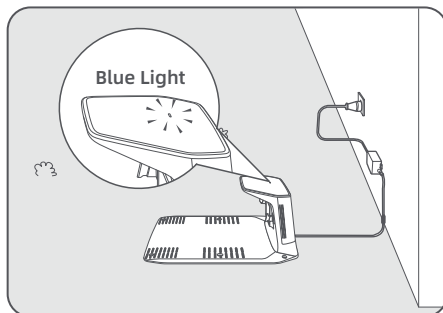
- 2 Bevestig de grondplaat aan de grond met de meegeleverde haringen en inbusleutel.



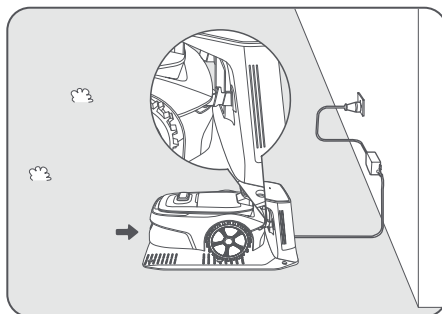
- 3 Sluit de voeding aan op het verleng snoer en steek de stekker in het stopcontact. Zorg ervoor dat de voeding zich minimaal **30 cm** boven de grond bevindt.



Opmerking: Het led-lampje op het oplaadstation brandt **continu blauw** wanneer er stroom is.

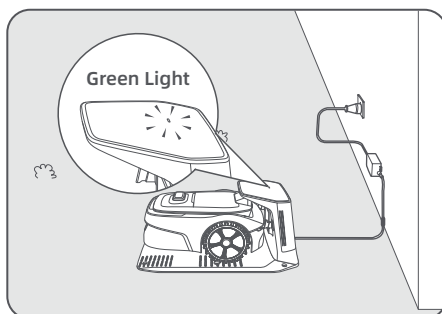


- 4 Plaats de robot in het oplaadstation om op te laden. Zorg ervoor dat de oplaadcontacten op de robot en het oplaadstation goed contact maken.



Opmerkingen

- Het indicatielampje zal **groen knipperen** wanneer de robot succesvol wordt opgeladen in het oplaadstation.



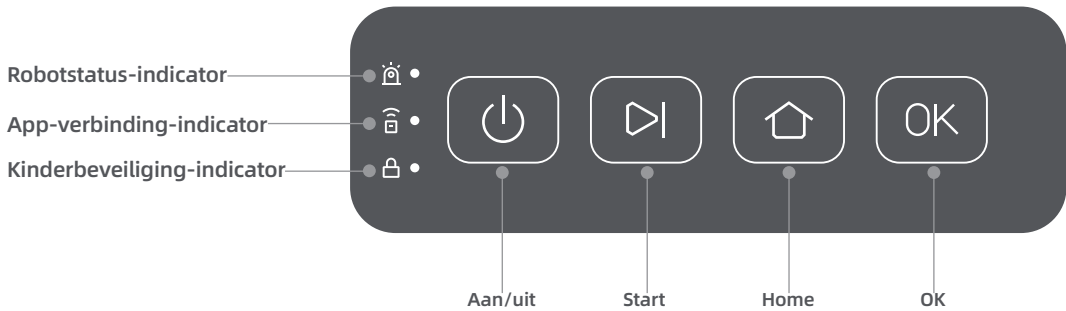
- Als u een garage wilt toevoegen voor extra bescherming, gebruik dan de bijpassende MOVA Garage die verkrijgbaar is in lokale winkels of online. Het gebruik van een niet-MOVA garage kan problemen veroorzaken tijdens het opladen.

Led-lampje op het oplaadstation

Kleur van led-indicatielampje	Betekenis
Knipperend/continu rood	1. Er is een probleem met het oplaadstation (er is bijvoorbeeld een probleem met de oplaadstroom of -spanning). 2. De robot is gedockt in het oplaadstation, maar het opladen verloopt niet naar behoren (er is bijvoorbeeld kortsluiting in de oplaadcontacten).
Continu blauw	Het oplaadstation heeft stroom. De robot bevindt zich niet in het oplaadstation.
Knipperend groen	De robot is aan het opladen in het oplaadstation.
Continu groen	De robot is gedockt bij het oplaadstation en is ofwel: 1. Volledig opgeladen, of 2. Laadt niet op omdat de huidige tijd buiten de aangegeven oplaadperiode valt.

4 Voorbereiding voor eerste gebruik

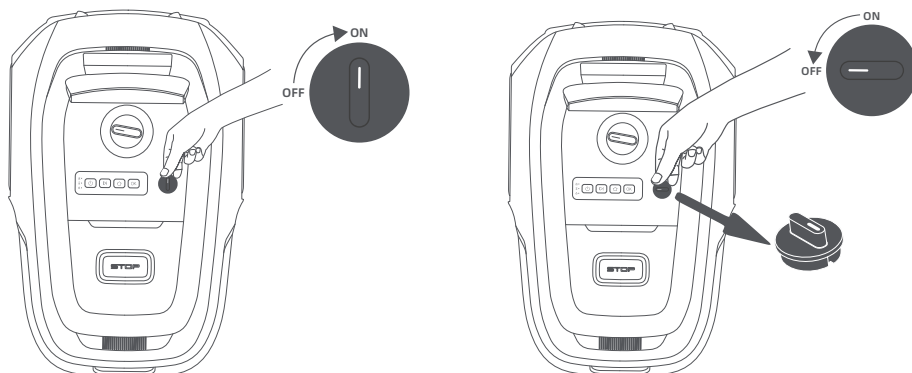
4.1 Het bedieningspaneel leren kennen



Bedieningselementen

Knop	Functie
Aan/uit	Om de robot in te schakelen, installeer de veiligheidssleutel en draai deze naar de AAN -positie. Houd de -knop 2 seconden ingedrukt om de robot in te schakelen.
	Om de robot uit te schakelen, zorg ervoor dat deze buiten het oplaadstation staat. Houd vervolgens de -knop 2 seconden ingedrukt. Het draaien van de veiligheidssleutel naar de UIT -positie zal de robot ook uitschakelen.
Start	Om het maaien van het hele gebied te starten of gepauzeerde taken te hervatten, drukt u op de -knop en vervolgens binnen 5 seconden op de OK -knop.
Home	Om de robot terug te sturen naar het oplaadstation, drukt u op de -knop en vervolgens binnen 5 seconden op de OK -knop.
OK	Om de veiligheidsvergrendeling te deactiveren en app-bediening in te schakelen, drukt u twee keer op de OK -knop.
	Om de Bluetooth-koppelmodus in te schakelen, houdt u de OK -knop 3 seconden ingedrukt.
Start + OK	Om de robot terug te zetten naar de fabrieksinstellingen, houdt u de -knop en de OK -knop samen 3 seconden ingedrukt.
Stop	Druk op de Stop -knop om de robot te stoppen en de veiligheidsvergrendeling te activeren. De app-bediening wordt uitgeschakeld. Druk twee keer op de OK -knop om de veiligheidsvergrendeling te deactiveren.
Start + Home	Om het kinderslot uit te schakelen, drukt u tegelijkertijd op de knoppen en . De robot zal melden: "Het kinderslot is uitgeschakeld".




Veiligheidsleutel



- Draai de veiligheidssleutel naar de **AAN**-positie voordat u de robot inschakelt.
- Draai de veiligheidssleutel naar de **UIT**-positie; de robot zal automatisch uitschakelen.
- U kunt de veiligheidssleutel verwijderen wanneer deze in de **UIT**-positie staat. De robot kan niet worden ingeschakeld zonder de sleutel.

Opmerking: Als u de veiligheidssleutel verliest, neem dan contact op met het klantenserviceteam voor een vervanging.

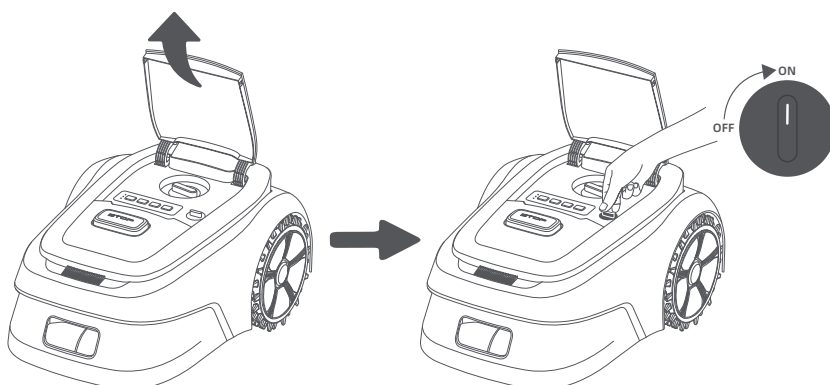
Indicatorlampjes op het bedieningspaneel

Indicator	Kleur	Betekenis
Robotstatus  ●	Knipperend groen	De robot is aan het opladen in het oplaadstation.
	Continu groen	De accu is volledig opgeladen.
	Continu rood	1. Er is een fout opgetreden. 2. De noodstopknop is ingedrukt.
	Knipperend blauw	1. De robot voert een taak uit of is gepauzeerd. 2. De robot initialiseert na het inschakelen.
	Continu blauw	De robot staat in de standby-modus.
App-verbinding  ●	Continu blauw	De robot is verbonden met de app.
	Knipperend blauw	De robot maakt verbinding met de app.
Kinderslot  ●	Continu blauw	Het bedieningspaneel is vergrendeld via de app. (U kunt de "kinderslot" -functie in de app inschakelen.)

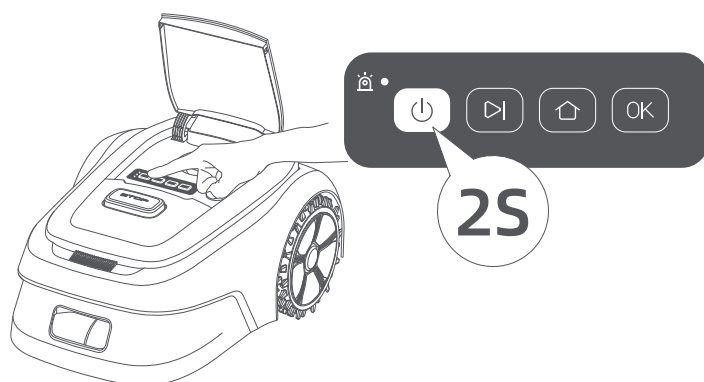
4.2 Initiële instellingen

Voordat u de robot kunt gebruiken, moet u een aantal basisinstellingen uitvoeren wanneer u de robot voor het eerst inschakelt.



1 Open de bovenklep en draai de veiligheidssleutel naar de **AAN**-positie.



2 Houd de -knop op het bedieningspaneel gedurende twee seconden ingedrukt om de robot in te schakelen.



Opmerkingen

- Na het inschakelen begint de robot met initialiseren, dit wordt aangegeven door een **knipperend blauw** statuslampje  op het bedieningspaneel. Wanneer het opstartgeluid afspeelt en het statuslampje  • **continu blauw** brandt, is het initialisatieproces voltooid.
- Wanneer de robot in het oplaadstation is gedockt, wordt hij automatisch ingeschakeld.

Belangrijk: Zorg ervoor dat de veiligheidssleutel is geïnstalleerd en op de **AAN**-positie staat om de robot in te schakelen. Anders kan de robot niet worden ingeschakeld.

3 De robot met internet verbinden

Scan de QR-code om de MOVAhome-app te downloaden op uw mobiele apparaat. Maak na de installatie een account aan en log in.



U kunt de MOVAhome-app ook downloaden via de App Store of Google Play.



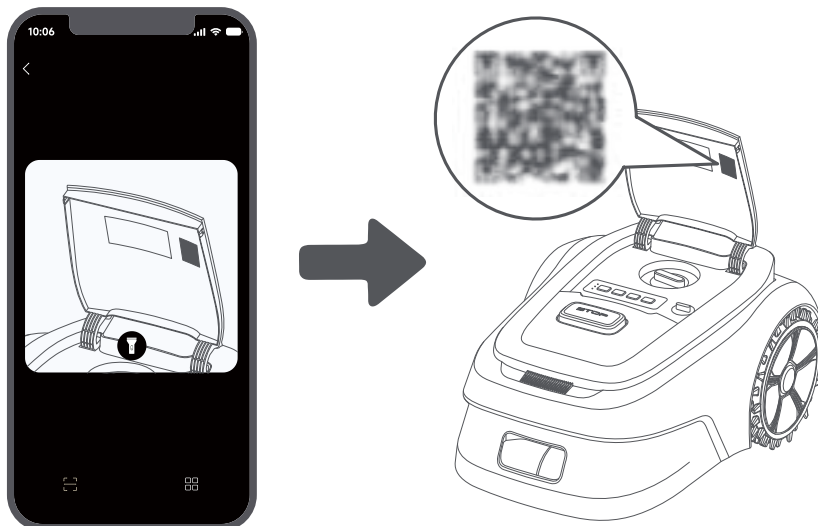
Vóór de netwerkconfiguratie:

- Zorg ervoor dat zowel de robot als uw mobiele apparaat zich binnen het bereik van hetzelfde wifi-netwerk bevinden.
- Zorg ervoor dat uw mobiele apparaat zich binnen 10 meter van de robot bevindt.
- Schakel Bluetooth in op uw mobiele apparaat.

1. Open de MOVAhome-app.

2. U kunt verbinding maken via een van de volgende methoden:

a. QR-code scannen: Ga naar **Apparaat** en tik op **Scan de QR-code om te verbinden**. Scan de QR-code aan de binnenkant van de bovenklep van de robot om verbinding te maken.



b. Handmatig toevoegen: Ga naar **Apparaat** en tik op **Toevoegen**. Selecteer vervolgens uw robotmodel om verbinding te maken.

3. Volg de instructies in de app om de verbinding met het wifi-netwerk te voltooien.

Belangrijk


- Gebruik een single-bandnetwerk met een frequentie van 2,4 GHz of een dual-bandnetwerk met een frequentie van 2,4/5 GHz.
- Zorg ervoor dat uw wifi-netwerk geen firewall heeft en niet versleuteld is. Anders kan de netwerkconfiguratie mislukken.

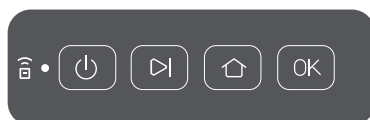
4. Houd de **OK**-knop op het bedieningspaneel 3 seconden ingedrukt. De robot gaat in de Bluetooth-koppelmodus.

Opmerking: Controleer of de robot de initialisatie heeft voltooid voordat u op de knop **OK** drukt. De initialisatie is voltooid wanneer het opstartgeluid afspeelt en het statuslampje  • **continu blauw** brandt. Het koppelen kan pas plaatsvinden als de initialisatie is voltooid.

5. Volg de instructies in de app om het koppelen te voltooien.

Opmerkingen

- De app-verbindingsindicator  • op het bedieningspaneel zal een **continu blauw licht** tonen wanneer de robot succesvol met de app is verbonden.



- U kunt ook de Link-module aanschaffen om de robot op afstand te bedienen zonder wifi-verbinding.

De robot ontkoppelen

De robot is automatisch gekoppeld met het MOVAhome-account zodra het koppelen is geslaagd. Elk apparaat kan maar met één account worden gekoppeld. Het kan niet op hetzelfde moment met een ander account worden gekoppeld.

Om de robot met een nieuw account te koppelen, moet u deze eerst ontkoppelen. Om deze te ontkoppelen:

1. Open de MOVAhome-app. Ga naar **Apparaat**.
2. Zoek de naam van uw robot. Als u meerdere robots aan uw MOVAhome-account heeft gekoppeld, veeg dan naar links of rechts om de pagina van de robot te vinden die u wilt bewerken.
3. Tik op **naast de naam van de robot**.
4. Selecteer **Verwijderen**.

Belangrijk: Zodra de robot is ontkoppeld, worden alle gebruikersgegevens van de robot permanent gewist van de server.

Uw robot delen

1. Tik op **naast de naam van de robot**.
2. Selecteer **Apparaat delen**.

Opmerking: U kunt de gebruikerstoegang voor specifieke functies beheren in **Instellingen > Apparaat delen**.

Uitloggen bij uw MOVAhome-account of het account verwijderen

1. Ga naar **Ik > Account**.
2. Selecteer **Uitloggen** of **Account verwijderen**.

Uw robot resetten

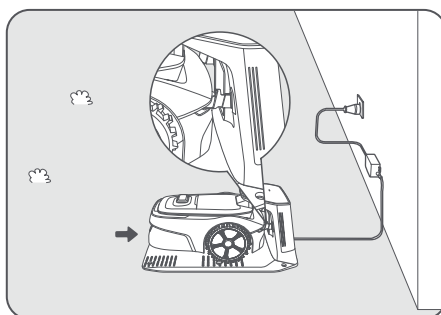
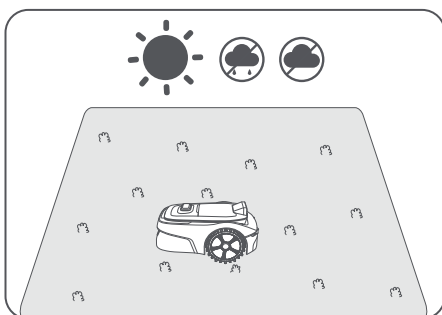
Houd de knoppen **en OK** tegelijkertijd 3 seconden ingedrukt om de robot te resetten.

Belangrijk: Alle opgeslagen gegevens op de robot worden permanent gewist.

5 Uw tuin in kaart brengen

Let op de volgende punten voordat u uw tuin in kaart brengt:

- Het accuniveau van de robot is meer dan 50%.
- Het weer is helder en droog, met voldoende licht.
- De frontcamera van de robot is schoon en onbelemmerd.
- De robot koppelt correct in het oplaadstation.

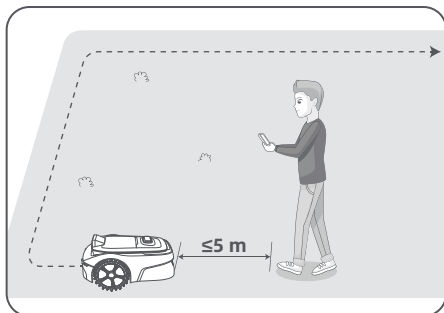


Belangrijk

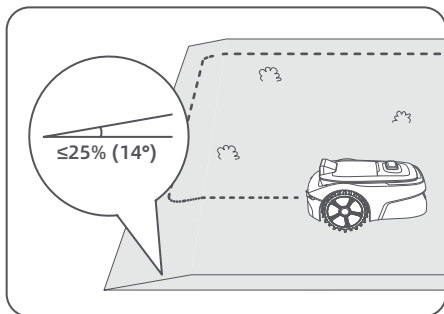
- Verplaats de robot niet handmatig tijdens het aanmaken van de grens. Het in kaart brengen van de grens kan dan mislukken.

- Wanneer het karteren begint, dock de robot dan niet op afstand in het oplaadstation voordat het karteringsproces is voltooid. Anders kan de frontcamera geblokkeerd raken, waardoor het karteren mogelijk mislukt.

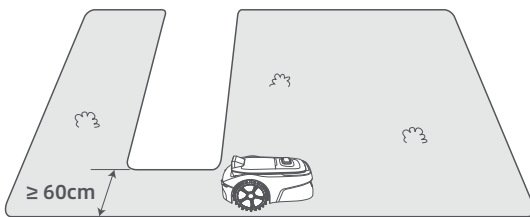
- Loop tijdens het karteringsproces binnen **5 m** achter de robot aan.



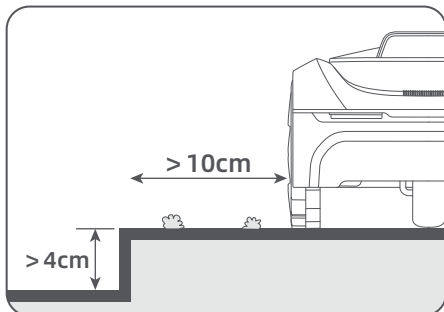
- De robot kan hellingen met een stijging tot **40 % (22°)** navigeren. Voor betere maairesultaten wordt echter aanbevolen om de hellingen van werkgebieden onder de **25 % (14°)** te houden.



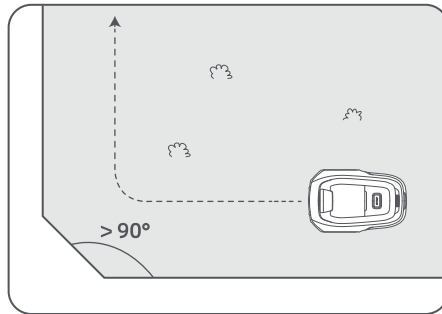
- Voor gebieden smaller dan **60 cm**, stel deze in als paden om de robot door te laten (zie sectie 5.4: *Pad instellen*).



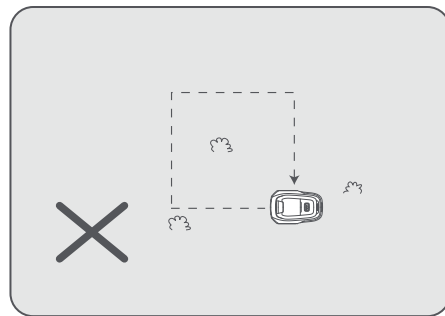
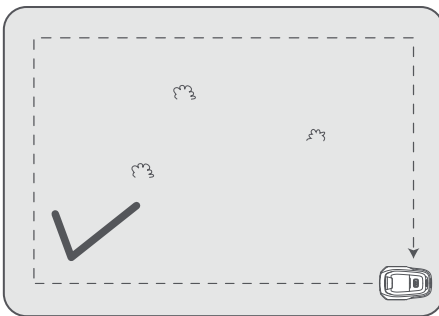
- Houd de robot minstens **10 cm** van de rand, tijdens het in kaart brengen, als de rand van het gazon meer dan **4 cm** boven het omliggende terrein ligt of steil afloopt. Is de rand op gelijke hoogte, dan mag de robot overheeren voor optimaal kantenmaaien.



- Zorg ervoor dat de draaihoeken groter zijn dan **90°**. Hoeken kleiner dan 90° kunnen het moeilijk maken voor de robot om een schone snede te bereiken.

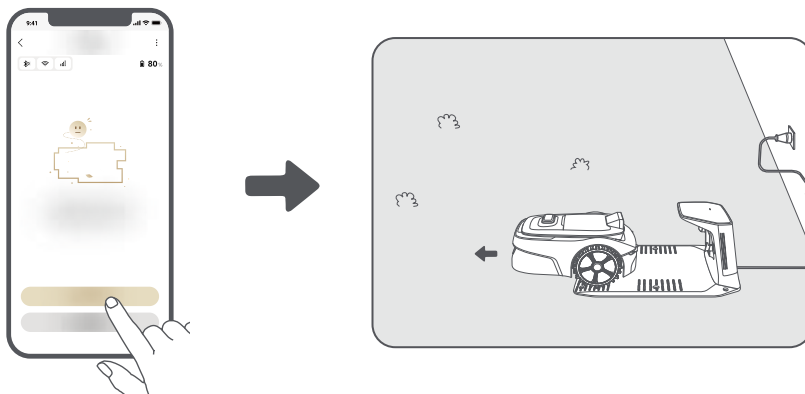


- Om de grenzen van het gazon correct in kaart te brengen, laat u de robot altijd de buitenste rand van het gazon volgen. Maak geen zones aan in het midden van een open gazongebied, omdat dit kan leiden tot lokalisatiefouten.

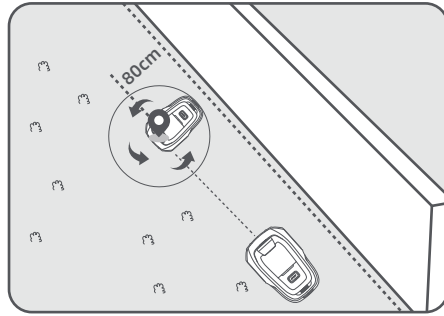
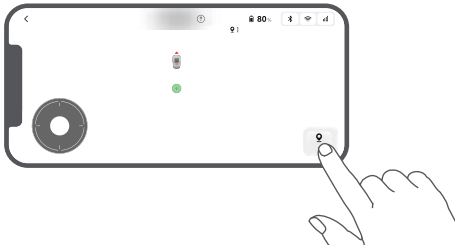


5.1 De virtuele grens aanmaken

- 1 Tik in de app op **Start in kaart brengen** en de robot controleert dan de status en begint met kalibreren. Deze verlaat automatisch het oplaadstation om de kalibratie uit te voeren. Let op.



- 2 Geleid de robot met behulp van de afstandsbediening naar de omtrek van uw gazon. Als de omtrek verhoogd is of een steile helling heeft, zorg dan voor **80 cm** vrije ruimte zodat de robot kan draaien voor de kalibratie. Tik daarna op **Startpunt instellen** om het beginpunt van de grens te bepalen. De robot draait op zijn plaats om zijn positie te kalibreren.



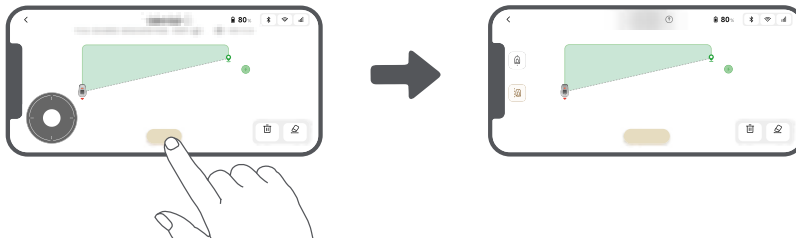
3 Bedien de robot op afstand om langs de omtrek van het gazon het werkgebied in kaart te brengen.

Automatische grensdetectie

De robot wordt aangestuurd door een geavanceerd AI-algoritme en gebruikt zijn camera aan de voorkant om onder goede omstandigheden grasgebieden te onderscheiden van niet-grasgebieden bij het automatisch in kaart brengen van de omtrek van het gazon zonder handmatige begeleiding.

Nadat u de robot op afstand naar de rand van het gazon hebt geleid en het startpunt hebt ingesteld, kunt u de modus **Automatische grensdetectie** gebruiken. U kunt kiezen of de robot over de omtrek moet rijden voor betere maairesultaten of dicht bij de omtrek moet blijven om niet vast te komen zitten.

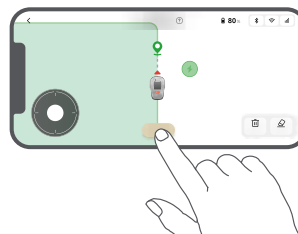
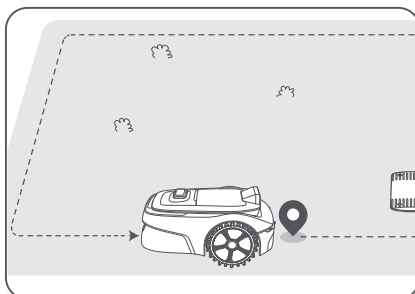
We raden aan om de robot tijdens dit proces te volgen. Als de robot de grenzen niet nauwkeurig detecteert, kunt u de modus Zelfstandige grensdetectie verlaten en op elk moment overschakelen naar bediening op afstand.



Belangrijk: Automatische grensdetectie werkt het beste op duidelijk gedefinieerde gazonranden. Onduidelijke grenzen worden mogelijk niet met succes herkend.


4 Wanneer de robot terugkeert binnen **1 meter** van het startpunt, kunt u tikken op **Grens sluiten** waarna de grens automatisch wordt voltooid. Als de omtrek verhoogd is of een steile helling heeft, zorgt u ervoor dat u 80 cm vrije ruimte overlaat om kalibratie van het omkeren mogelijk te maken.

Opmerking: Als de grens niet wordt gesloten of als er een fout optreedt, begeleidt u de robot op afstand een klein stukje langs de rand vooruit, en probeert u daarna opnieuw de grens te sluiten.

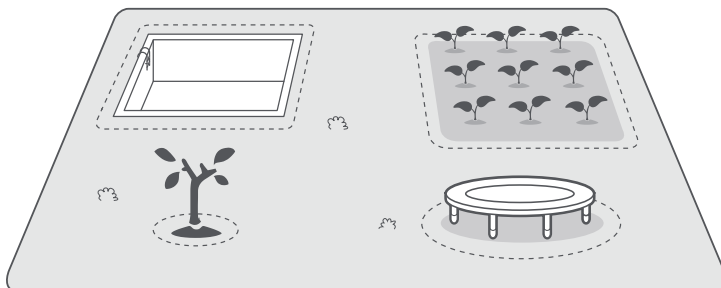


5.2 Verboden zone instellen

Hoewel de robot automatisch obstakels kan ontwijken, is het nog steeds nodig om zones met een risico op vallen, zoals zwembaden en zandbakken, als verboden zones in te stellen. Maak verboden zones aan voor dingen die u veilig wilt stellen (zoals bloemperken, trampolines, moestuinen of blootliggende boomwortels). U kunt in de app tikken op **Verboden zone instellen** om door te gaan met het aanmaken van verboden zones.

U kunt ook naar  > **Kaart bewerken** gaan om de verboden zones aan te maken of te verwijderen nadat de kaart is voltooid.

Opmerking: Gebieden die vaak worden bezocht door dieren kunnen worden aangewezen als “Dieractief gebied” om te voorkomen dat de robot het gebied betreedt en om de veiligheid van de dieren te garanderen.



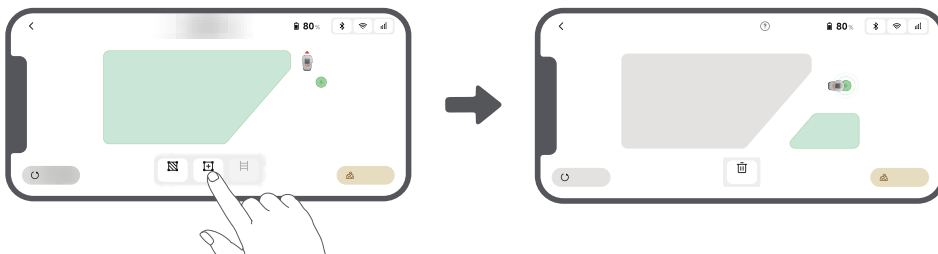
5.3 Meer zones aanmaken en bestaande zones uitbreiden

• Om meer zones aan te maken

Als uw gazon door paden is gescheiden of u meerdere afzonderlijke gazons heeft, kunt u in de app op **Zone instellen** tikken om door te gaan met het maken van werkzones. Wanneer de kaart is voltooid, kunt u ook zones toevoegen, verwijderen of wijzigen in  > **Kaart bewerken**.

Opmerking: Als uw tuin een verhard pad heeft, wijst u deze aan als een aparte zone. Voeg vervolgens verbindingspaden toe zodat de robot tussen de zones kan navigeren.

Belangrijk: Om de grenzen van het gazon correct in kaart te brengen, laat u de robot altijd de buitenste rand van het gazon volgen. Maak geen zones aan in het midden van een open gazongebied, omdat dit kan leiden tot lokalisatiefouten.



• Om bestaande zones uit te breiden

Om een bestaande zone uit te breiden, tikt u in de app op **Zone instellen** om het gebied aan te maken dat u wilt opnemen. Als de twee gebieden overlappen, worden ze automatisch samengevoegd. U kunt ook naar  > **Kaart bewerken** > **Zone instellen** gaan nadat de kaart is voltooid om een bestaande zone uit te breiden.

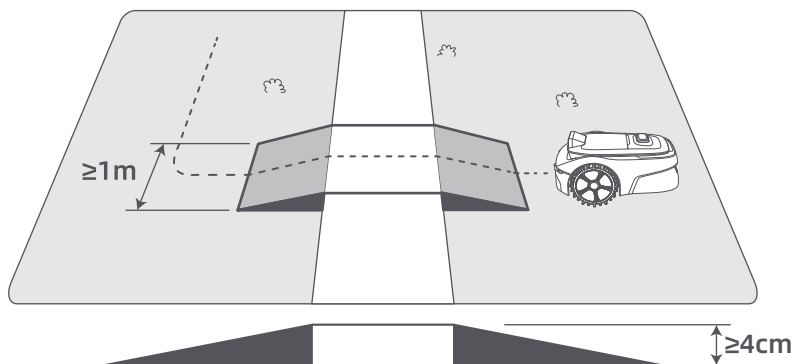


5.4 Pad instellen

Maak in het geval van afzonderlijke zones een pad aan om ze te verbinden. Afzonderlijke zones zonder pad zijn niet bereikbaar voor de robot.

Opmerking: Standaard beweegt de robot alleen langs het pad zonder het gras te maaien.

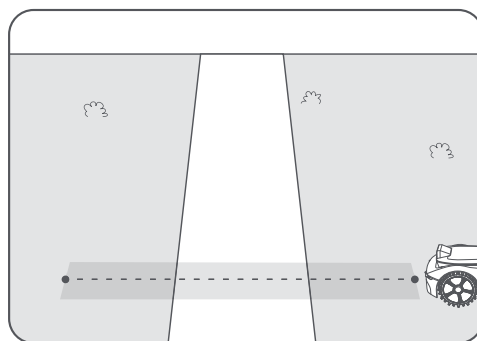
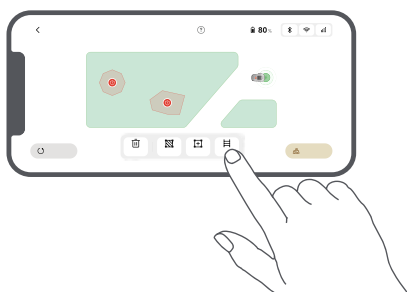
Belangrijk: Als uw gazon wordt gescheiden door doorgangen die hoger zijn dan **4 cm**, plaats dan een object dat even hoog is als de doorgang (zoals een oprijplaat).



• Twee afzonderlijke maaizones verbinden

Voeg voor afzonderlijke zones paden toe om ze te verbinden, anders zijn ze niet bereikbaar voor de robot. Tik op **Pad instellen** om een pad toe te voegen.

Belangrijk: Verzekert u ervan dat het pad begint en eindigt op een met gras bedekte ondergrond binnen het werkgebied. Stel geen van beide punten in op een ondergrond die niet met gras is bedekt.



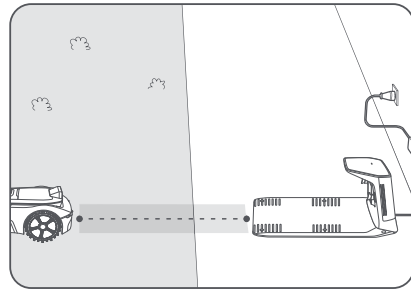
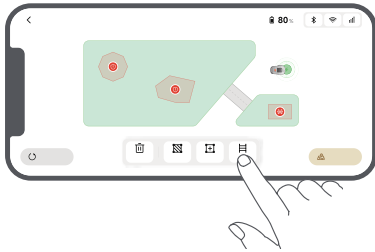
• Het maaigebied en het oplaadstation verbinden

Als het oplaadstation zich niet in het maaigebied bevindt, moet er een pad worden toegevoegd om het met het maaigebied te verbinden. Tik op **Pad instellen** om een pad toe te voegen waardoor de robot terug kan keren naar het oplaadstation.

Belangrijk

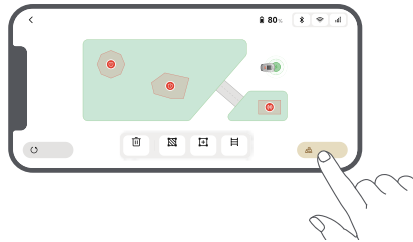
- Verzekert u ervan dat één uiteinde van het pad op een met gras bedekte ondergrond binnen het werkgebied ligt en dat het andere uiteinde recht vóór het oplaadstation ligt. Wij adviseren u het pad uit te lijnen met het oplaadstation.

- Dock de robot niet op afstand in het oplaadstation op het moment dat u paden aanmaakt om het maaigebied en het oplaadstation met elkaar te verbinden. Anders kan de frontcamera geblokkeerd worden, waardoor het in kaart brengen mogelijk mislukt.



5.5 Kaart voltooien

Tik op **Kaart voltooien** wanneer de maaigebieden, paden en verboden zones voltooid zijn.



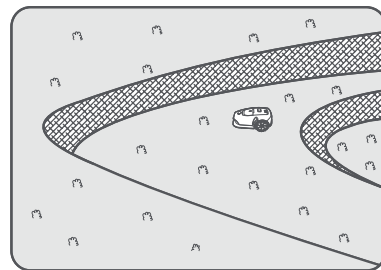
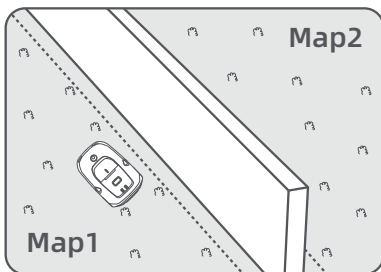
5.6 Voeg een tweede kaart toe

Dubbele kaartfunctie

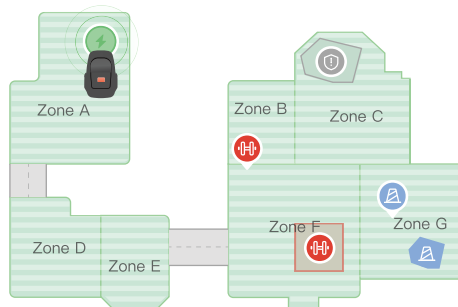
De dubbele kaartfunctie is ontworpen voor situaties waarin de robot niet autonoom tussen verschillende gazons kan rijden of wanneer meerdere kaarten nodig zijn.

Mogelijk moet u een tweede kaart aanmaken als:

- Uw voor- en achtergazon niet kunnen worden verbonden.
- Er is een aanzienlijk hoogteverschil tussen de gazons.
- U meerdere woningen heeft maar slechts één robot.
- Uw gazonoppervlak te groot is voor een enkele kaart.





Opmerking: Als uw gazons met elkaar verbonden zijn en binnen de capaciteit van de robot vallen, gebruik dan een opzet met meerdere zones.

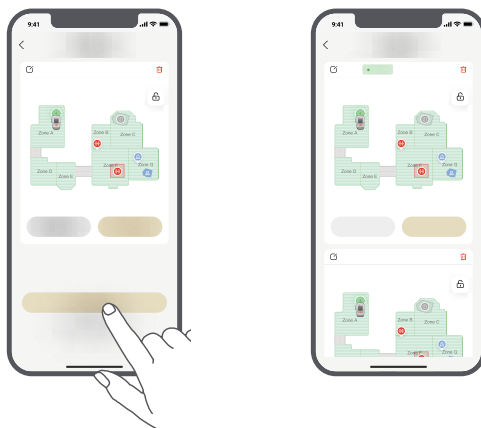


Houd rekening met het volgende voordat u het tweede gazon in kaart brengt:

- Start het in kaart brengen altijd vanaf het oplaadstation voor beide kaarten.
- Tweede oplaadstation (optioneel):
 - Als u een tweede oplaadstation hebt gekocht, installeert u dit op het tweede gazon.
 - Als dat niet het geval is, verplaatst de robot en het oplaadstation dan handmatig om te beginnen met het in kaart brengen van het tweede gazon.

De tweede gazon in kaart brengen

Nadat u de eerste kaart hebt voltooid, tikt u op **Kaart toevoegen** om door te gaan met het aanmaken van de tweede kaart. U kunt ook navigeren naar  > **Kaart bewerken** en na het voltooiën van de kaart op **Kaart toevoegen** tikken. Zodra u de tweede kaart hebt voltooid, kunt u schakelen tussen kaarten via  > **Kaart bewerken**.



6 Bediening

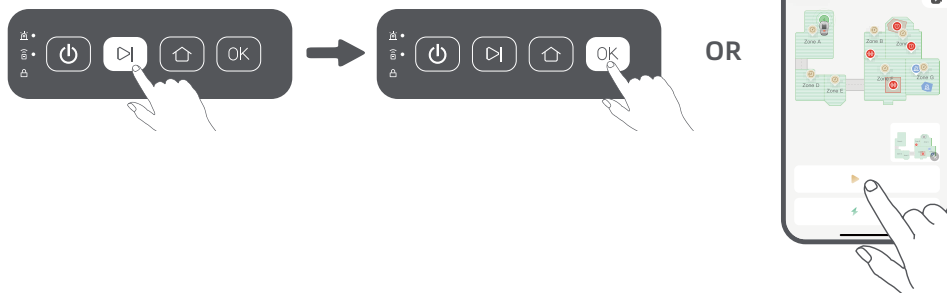
6.1 Voor het eerst beginnen met maaien

Tips vóór het maaien:

- Gebruik een handmaaier om het gras te maaien tot een hoogte van maximaal **10 cm**.
- Haal obstakels zoals afval, hopen bladeren, speelgoed, kabels en stenen van het gazon. Zorg ervoor dat er geen kinderen of huisdieren op het gazon zijn wanneer de robot aan het maaien is.
- Vul de gaten in het gazon op.
- Stel vooraf uw maaivoorkeuren in via de app (zoals maai-efficiëntie).



1. Open de bovenklep om toegang te krijgen tot het bedieningspaneel.
2. Draai de draaiknop op de robot om de maaihoogte in te stellen (20 mm–60 mm).
3. Druk op de ▶-knop en vervolgens binnen 5 seconden op de **OK**-knop. De robot verlaat het oplaadstation en begint met het maaien van het hele gebied. U kunt ook tikken op **Start** in de app om te beginnen met maaien.



4. Sluit de bovenklep.

Opmerking: Controleer voordat u begint met maaien of het helder en droog weer is en of er voldoende verlichting is.

6.2 Maaien met dubbele kaarten

• Met één oplaadstation:

1. Plaats het oplaadstation altijd precies op de plek waar het stond tijdens het in kaart brengen. Verplaats de robot handmatig naar de kaart die u wilt maaien.
2. Selecteer de juiste kaart in de app voordat u met maaiwerk taken begint, zodat u zeker bent van een goede werking.

Opmerking: Nadat u de kaart hebt gewisseld, worden de schema's en maai-instellingen van de huidige kaart toegepast.

Wat te doen bij een bijna lege accu of laadproblemen?

Als u het oplaadstation niet handmatig samen met de robot verplaatst naar de tweede kaart, kan de accu van de robot leeg raken en een oplaadstoring veroorzaken omdat hij het oplaadstation niet kan vinden. Volg deze stappen om dit probleem op te lossen:

1. Verplaats de robot handmatig naar de kaart met het oplaadstation om op te laden.
2. Nadat de robot is opgeladen, zet u hem terug op de oorspronkelijke kaart. Het maaien zal automatisch worden hervat.

Belangrijk: Verander de kaart in de app niet tijdens deze stappen. Dit zorgt ervoor dat de robot zijn laatste positie onthoudt en verder kan gaan waar hij gebleven was.

3. Herhaal deze stappen indien nodig totdat het hele gazon gemaaid is.

• Met twee oplaadstations:

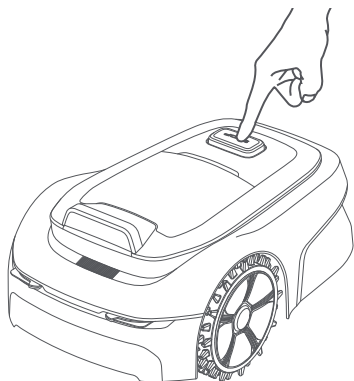
Verplaatsing van het oplaadstation is niet nodig.

1. Verplaats de robot handmatig naar de kaart die u wilt maaien.
2. Selecteer de juiste kaart in de app voordat u met maaiwerk taken begint, zodat u zeker bent van een goede werking.

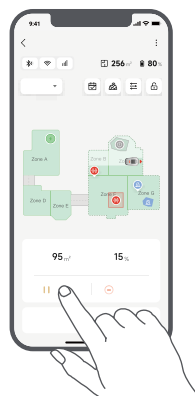
6.3 Pauze

Druk op de **Stop**-knop op de robot of tik op **Pauze** in de app om de huidige maataak te pauzeren.

Opmerking: De robot kan niet direct via de app worden gestart nadat de **Stop**-knop is ingedrukt. Om de app-bediening te hervatten, drukt u tweemaal op de **OK**-knop op het bedieningspaneel om eerst de veiligheidsvergrendeling te deactiveren.

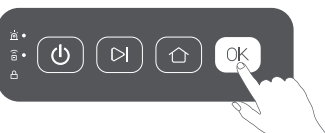


OR

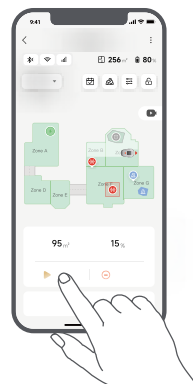


6.4 Hervatten

Om een gepauzeerde taak te hervatten, drukt u op de **▶**, en vervolgens binnen 5 seconden op de **OK**-knop. U kunt ook in de app op **Ga verder** tikken om de maataak te hervatten.

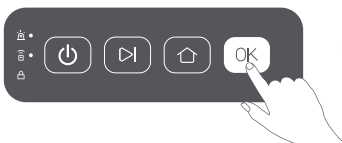
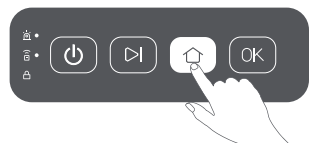


OR

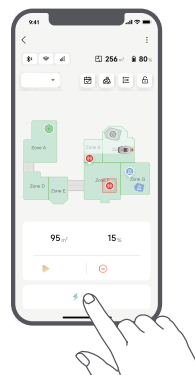


6.5 Terugkeren naar het oplaadstation

Om de maataak te stoppen en de robot terug te sturen naar het oplaadstation, drukt u op de **🏠**-knop en vervolgens binnen 5 seconden op de **OK**-knop op het bedieningspaneel. De robot keert automatisch terug naar het oplaadstation om op te laden. U kunt ook tikken op **Opladen** in de app om de robot terug te sturen naar het oplaadstation.



OR



7 MOVAhome-app

Ontdek meer


De MOVAhome-app biedt meer dan alleen afstandsbediening. U kunt verschillende dingen doen via de app: allerlei instellingen op afstand uitvoeren, verschillende maaimodi proberen, de kaart naar wens bewerken en maaischema's aanpassen.

7.1 Maaimodi

De robot biedt verschillende maaimodi. U kunt via de app wisselen tussen de verschillende modi, waaronder maaien van het hele gebied, zonemaaien, maaien van randen, spotmaaien en handmatige modus.




7.2 Maaivormen

Pas uw gazon aan door vormen toe te voegen via  > **Kaart bewerken** > **Vormen** in de app. Gedefinieerde vormen worden uitgesloten van maaien in alle maaimodi. U kunt hun positie, grootte of verwijdering wijzigen in **Vormen**.



7.3 Schema

Nadat de eerste kaart is voltooid, maakt de robot automatisch twee wekelijkse maaischema's, namelijk "**Lente & zomer-schema**" en "**Herfst & winter-schema**". U kunt tikken op  in de app voor gedetailleerde schema-instellingen. Dankzij de functie Schema kunt u het dagelijkse maaiwerk volledig aan de robot overlaten. Het enige wat u hoeft te doen is de robot regelmatig onderhouden.

Opmerking: Bent u bang dat de robot u of uw burens zal storen tijdens bepaalde tijden wanneer deze zelfstandig maait? Ga dan in de app naar **Instellingen** > **Niet-storen** en stel de **Niet-storen**-tijd in.



Schema's met dubbele kaarten

Aangezien elke kaart zijn eigen schema heeft, moet u de geplande taken voor elke kaart zorgvuldig plannen en instellen om overlappingen of conflicten te voorkomen. Dit zorgt ervoor dat de robot efficiënt werkt en beschikbaar is wanneer nodig voor elke kaart.

7.4 Kinderslot

Als u zich zorgen maakt dat kinderen de robot kunnen bedienen, navigeer dan naar **Instellingen** en schakel de **Kinderslot** in de app in. Of u kunt op het  tikken op de maaipagina. Om de functie uit te schakelen, drukt u tegelijkertijd op de Start- en Home-knoppen op het bedieningspaneel.



7.5 Regenbescherming

Bent u bang dat slechte weersomstandigheden het maaiwerk zullen verstoren? Schakel dan de functie **Regenbescherming** in onder **Instellingen** in de app. Wanneer deze functie is ingeschakeld, stopt de robot automatisch met maaien en keert terug naar het laadstation als er regen wordt voorspeld. U kunt de regenvertragingstijd instellen in de app.

Opmerking: Het maaien van nat gras kan uw gazon beschadigen. We raden aan om een regenvertragingstijd in te stellen zodat de robot in het oplaadstation blijft gedurende een periode nadat de regen is gestopt, zodat het gras volledig kan drogen voordat er opnieuw wordt gemaaid.



7.6 Vorstbescherming

Als de temperatuur onder de **6° C** komt, kan maaien het gazon permanent beschadigen. De batterij wordt om veiligheidsredenen niet opgeladen. Om dit te voorkomen, kunt u de functie **Vorstbescherming** inschakelen in de **Instellingen** via de app. Dit zal het maaien automatisch pauzeren en de robot terugsturen naar het oplaadstation wanneer de temperatuur onder de **6° C** daalt. De robot zal het maaien hervatten zodra de temperatuur boven de **11° C** stijgt.



7.7 Veiligheidsfuncties

De robot ondersteunt meerdere antidiefstalvoorzieningen om een veilige werking te garanderen en ongeoorloofd gebruik te voorkomen. Bovendien kan de frontcamera menselijke aanwezigheid detecteren, waardoor de robot een nuttige tuinwachter wordt.



7.7.1 Optilalarm

Met deze functie ingeschakeld, gaat er onmiddellijk een alarm af wanneer de robot wordt opgetild, en de app-bediening wordt uitgeschakeld. Om de app-bediening te hervatten, drukt u tweemaal op de **OK**-knop op het bedieningspaneel om eerst de veiligheidsvergrendeling te deactiveren.



7.7.2 Alarm voor buiten de kaart

Als deze functie is ingeschakeld, wordt de robot vergrendeld en gaat het alarm onmiddellijk af als de robot zich buiten de kaart bevindt. **(Voor deze functie moet de Link-module worden geïnstalleerd.)**



7.7.3 Locatie in realtime

Met de **Link-module** kunt u de huidige locatie van de robot in Google Maps bekijken.




7.7.4 Waarschuwing voor detectie van menselijke aanwezigheid

Wanneer ingeschakeld, zal de robot u notificeren bij het detecteren van menselijke aanwezigheid.




7.7.5 Live video

Tik op  om een live videofeed van de frontcamera van de robot te bekijken, waardoor u altijd en overal uw tuin in realtime kunt controleren.



7.7.6 Patrouille

Terwijl de robot stand-by staat, kunt u deze via de app langs bepaalde grenzen of plekken in uw tuin laten patrouilleren door te navigeren naar  > **Patrouille**.



Indicatielampje op de voorcamera

Kleur van LED-indicatielampje	Betekenis
Groen knipperend	1. Live video van de voorcamera wordt naar de app gestreamd. 2. De robot staat in patrouillemodus.

7.8 Aangepaste oplaadperiode

Om de oplaadperiode van de robot aan specifieke uren aan te passen, kunt u de functie **Aangepaste oplaadperiode** inschakelen via **Instellingen > Opladen** in de app. Indien ingeschakeld, houdt de robot een veilig accuniveau aan wanneer hij niet wordt gebruikt en wordt hij alleen volledig opgeladen tijdens de aangegeven oplaadperiode.



Opmerking: Het ontwikkelingsteam van MOVA voert voortdurend **draadloze** updates en draadloos onderhoud uit voor de firmware en app. Controleer of er updates beschikbaar zijn of schakel de **automatische updatefunctie** in om de firmware en app up-to-date te houden en te profiteren van nog meer functies.

8 Onderhoud

Om de prestaties en levensduur van de robot te verbeteren, moet u het apparaat regelmatig reinigen en versleten onderdelen vervangen zoals hieronder aangegeven:

Onderdeel	Vervangingsfrequentie
Bladen	Elke 6-8 weken of vaker

Opmerkingen

- U kunt de resterende tijd voor de bladen controleren door naar **Instellingen > Verbruiksartikelen en onderhoud** in de app te gaan. Nadat u de verbruiksartikelen zoals aangegeven hebt vervangen, gaat u naar de detailpagina van het verbruiksartikel en tikt u op **Ik heb het vervangen** om de timer opnieuw in te stellen.
- Als u bepaalde gebieden in uw tuin hebt aangewezen voor routinematige reiniging en onderhoud van de robot, kunt u Onderhoudspunten op de kaart instellen door naar **Instellingen > Ga naar onderhoudspunt > Punt bewerken** te navigeren. Zodra de onderhoudspunten zijn ingesteld, kunt u eenvoudig tikken op **Ga** om de robot naar de aangewezen locaties te sturen voor eenvoudig onderhoud.

8.1 Reiniging

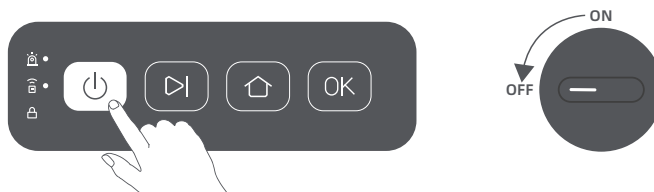
Reinig uw robot regelmatig om te voorkomen dat grasresten en vuil zich ophopen en de maaikop en aandrijfwielen verstopten, wat de maaiprestaties, het docken en de bewegingsprestaties kan beïnvloeden. We raden aan een reinigungsset te gebruiken, verkrijgbaar in lokale winkels of online.

⚠ Waarschuwing: Schakel de robot uit voordat u gaat reinigen en draai de veiligheidssleutel naar de **UIT**-positie. Koppel het oplaadstation los.

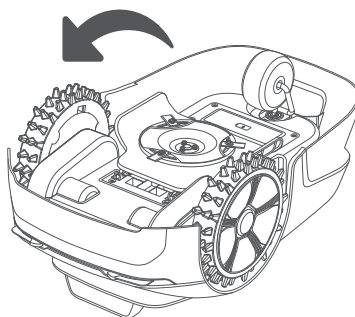
Voorzichtig: Zorg ervoor dat u geen krassen maakt op de cameralens wanneer u de robot omdraait.

• De behuizing, onderstel en maaikop:

1. Schakel de robot uit en draai de veiligheidssleutel naar de **UIT**-positie.



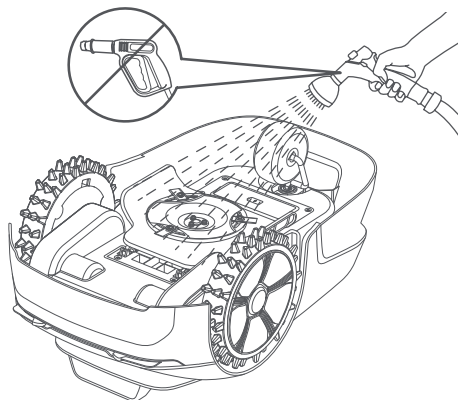
2. Plaats de robot op een zachte ondergrond en keer deze ondersteboven.



3. Reinig de behuizing, de maaikop en het onderstel van de robot met een slang.

⚠ Waarschuwing: Raak de bladen niet aan tijdens het reinigen van het onderstel. Draag handschoenen tijdens het reinigen.

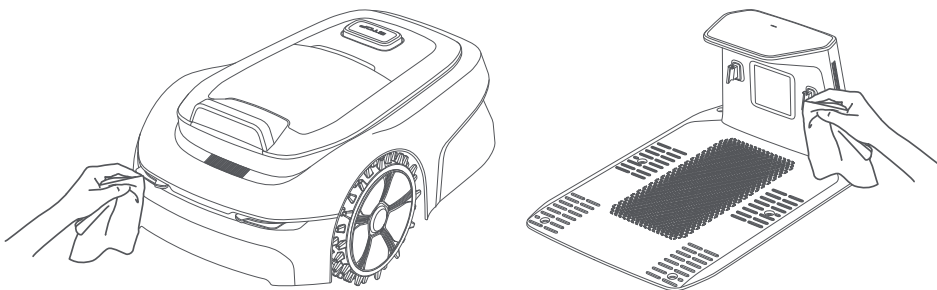
Voorzichtig: Gebruik geen hogedruksluit voor het reinigen. Gebruik geen schoonmaakmiddelen voor het reinigen.



• **Oplaadcontacten en frontcamera:**

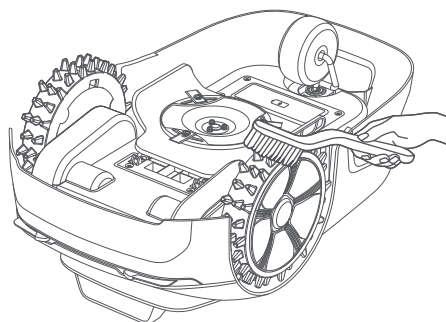
Gebruik een schone doek om de oplaadcontacten op de robot, het oplaadstation en ook de frontcamera te reinigen. Zorg ervoor dat de oplaadcontacten en de frontcamera droog blijven na het reinigen.

Belangrijk: Voor een optimale positionering en navigatie reinigt u de frontcamera eens in de twee weken.



• **Aandrijfwielen:**

Gebruik een borstel om modder van de wielen te verwijderen voor een goede grip.



8.2 Onderdelen vervangen

• Bladen vervangen

Vervang de bladen regelmatig om ze scherp te houden. We raden aan om de bladen elke **6-8 weken** of vaker te vervangen. Gebruik alleen originele MOVA-bladen.

⚠ Waarschuwing: Schakel de robot uit en draai de veiligheidsleutel naar de **UIT**-positie. Draag beschermende handschoenen voordat u de bladen vervangt.

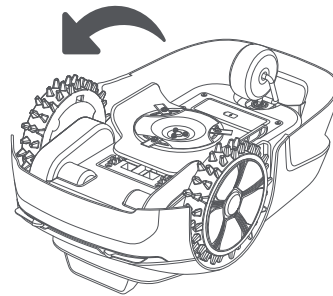
Opmerking: Vervang alle drie de bladen tegelijkertijd voor een gelijkmatig maairesultaat.

Voorzichtig: Zorg ervoor dat u geen krassen maakt op de cameralens wanneer u de robot omdraait.

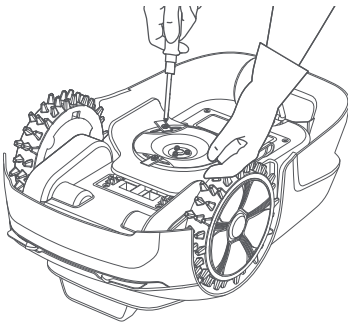
1. Schakel de robot uit en draai de veiligheidsleutel naar de **UIT**-positie.



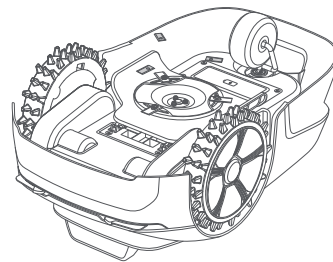
2. Plaats de robot op een zachte ondergrond en keer deze ondersteboven.



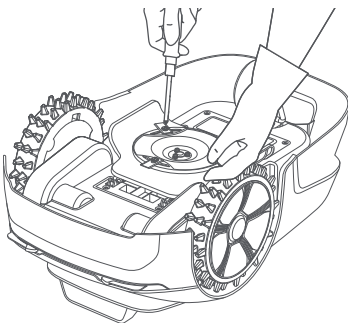
3. Draai de schroeven los met een kruiskopschroevendraaier.



4. Verwijder de drie bladen en schroeven.



5. Lijn de nieuwe bladen uit met de gaten op de bladschijf en zet ze vervolgens vast met de schroeven.



6. Zorg ervoor dat de bladen ongehinderd kunnen draaien.



9 Accu

Als u de robot lange tijd niet gebruikt, laad de accu dan om de **6 maanden** op om een goede staat van de accu te waarborgen. Accuschade als gevolg van overmatige ontlading wordt niet gedekt door de beperkte garantie. Laad de accu niet op bij een omgevingstemperatuur **hoger dan 45 ° C** of **lager dan 6 ° C**. Als u de accu langdurig opslaat, zorg er dan voor dat de omgevingstemperatuur **tussen de -10 en 35 ° C** ligt. Om schade te beperken, raden we aan om de accu op te slaan bij een omgevingstemperatuur **tussen de 0 en 25 ° C**.

Opmerking: De levensduur van de accu van de robot hangt af van de mate van gebruik en het aantal maaiuren. Als de accu is beschadigd of niet kan worden opgeladen, gooi de verouderde of defecte accu dan niet zomaar weg. Houd u aan de lokale recyclingvoorschriften.

Oplaadmodus voor bijna lege accu:

Als de spaarstand is ingeschakeld, worden alle functies die niet met opladen te maken hebben uitgeschakeld (het netwerk wordt uitgeschakeld).

- Om de oplaadmodus voor bijna lege accu in te schakelen, houdt u de -knop en de -knop tegelijkertijd ingedrukt en drukt u tegelijkertijd 5 keer snel op de **OK**-knop. Er klinkt een spraakmelding: oplaadmodus voor bijna lege accu is ingeschakeld.
- Om de oplaadmodus voor bijna lege accu uit te schakelen, start u de robot opnieuw op.

10 Winteropslag

• De robot

1. Laad de accu volledig op. Schakel de robot uit en draai de veiligheidssleutel naar de **UIT**-positie.
2. Reinig de robot grondig voordat u de robot opslaat tijdens de winter.
3. Sla de robot binnen en op een droge plek op, bij een temperatuur **hoger dan 0 ° C**.

• Oplaadstation

Haal de stekker van het oplaadstation uit het stopcontact en sla het station op een droge en koele plek op, waar het niet wordt blootgesteld aan direct zonlicht.

Opmerking: Na winteropslag installeert u het oplaadstation opnieuw en plaatst u de robot erin om op te laden. Als u het oplaadstation op een andere locatie installeert, zal de robot automatisch de locatie van het station bijwerken zodra de robot oplaadt en het station verlaat. Bij positioneringsfouten door grote veranderingen in uw tuin, wordt aanbevolen om het gebied opnieuw in kaart te brengen.

11 Transport

Zorg ervoor dat de robot voor langdurig transport is uitgeschakeld. Het wordt aanbevolen om de originele verpakking te gebruiken.

Waarschuwing

- Schakel de robot uit en draai de veiligheidssleutel naar de **UIT**-positie voordat u de robot transporteert.
- Til de robot op aan de achterste handgreep en houd de maaikop uit de buurt van uw lichaam.

12 Probleemoplossing

Probleem	Oorzaak	Oplossing
De robot is niet verbonden met de app.	<ol style="list-style-type: none"> 1. De robot bevindt zich niet binnen het signaalbereik van de wifi of Bluetooth. 2. De robot is uitgeschakeld of start opnieuw op. 	<ol style="list-style-type: none"> 1. Controleer of de robot het inschakelproces heeft doorlopen. 2. Controleer of de router goed werkt. 3. Ga dicht bij de robot staan om te verbinden met Bluetooth.
De robot is opgetild.	Het wiel staat niet op de grond.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Zet de robot terug op een vlakke ondergrond. 2. Druk tweemaal op de OK-knop om de robot te ontgrendelen. 3. De robot kan niet over voorwerpen heen die hoger zijn dan 4 cm. Zorg ervoor dat de grond waar de robot maait vlak is.
De robot is gekanteld.	De robot is meer dan 37° gekanteld.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Zet de robot terug op een vlakke ondergrond. 2. Druk tweemaal op de OK-knop om de robot te ontgrendelen. 3. De robot kan geen hellingen beklimmen die meer dan 40% (22°) zijn.
De robot zit vast.	De robot zit vast en kan niet loskomen.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Haal de obstakels in de omgeving weg en probeer het opnieuw. 2. Breng de robot handmatig naar een vlakke en open plek op de kaart en voer de taak opnieuw uit. Als dit probleem zich blijft voordoen, probeer het dan opnieuw nadat de robot in het oplaadstation is geplaatst. 3. Controleer of er gaten in de grond zitten. Vul de gaten op voordat de robot gaat maaien om te voorkomen dat deze vast komt te zitten. 4. Controleer of het omringende gras hoger is dan 10 cm. U kunt de obstakelvermijdingshoogte aanpassen of een handmaaier gebruiken om het gazon van tevoren te maaien om te voorkomen dat de robot vast komt te zitten. 5. Als de robot vaak vast komt te zitten op deze locatie, kunt u dit gebied instellen als verboden zone.
Fout in linker/rechter aandrijf wiel.	Het wiel kan niet draaien of de wielmotor heeft een probleem.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Reinig de aandrijfwielen en probeer het opnieuw. 2. Als dit probleem zich blijft voordoen, probeer de robot dan opnieuw op te starten. 3. Als het probleem aanhoudt, neem dan contact op met de klantenservice.
Maaikop kan niet draaien.	De maaikop kan niet normaal draaien of er is een probleem met de motor van de maaikop.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Reinig de maaikop en probeer het opnieuw. 2. Controleer of het omringende gras hoger is dan 10 cm. U kunt een handmaaier gebruiken om het gazon van tevoren te maaien om te voorkomen dat de maaikop wordt geblokkeerd door hoog gras. 3. Kijk of er water onder de maaikop staat. Als dit het geval is, breng de robot dan naar een droge plek en probeer het opnieuw. 4. Als dit probleem zich blijft voordoen, probeer de robot dan opnieuw op te starten. 5. Als het probleem aanhoudt, neem dan contact op met de klantenservice.
Fout bij opladen.	De robot is gedockt in het oplaadstation, maar er is een probleem met de oplaadstroom of -spanning.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Controleer of het oplaadstation correct op de stroomvoorziening is aangesloten. 2. Controleer of de oplaadcontacten op de robot en het oplaadstation schoon zijn. 3. Probeer de robot opnieuw in het oplaadstation te docken nadat u alles gecontroleerd hebt. 4. Als het probleem aanhoudt, neem dan contact op met de klantenservice.

Probleem	Oorzaak	Oplossing
De accutemperatuur is te hoog.	De accutemperatuur is hoger dan 60°C .	<ol style="list-style-type: none"> 1. Gebruik de robot bij een omgevingstemperatuur lager dan 40 ° C. Wacht tot de accutemperatuur automatisch daalt. 2. Schakel de robot uit en start na een tijdje opnieuw op. 3. Als het probleem aanhoudt, neem dan contact op met de klantenservice.
De accutemperatuur is hoog.	De accutemperatuur is hoger dan 45 ° C .	<ol style="list-style-type: none"> 1. Als de accutemperatuur hoger is dan 45 ° C, kan het opladen mislukken. 2. Gebruik de robot bij een omgevingstemperatuur lager dan 40 ° C.
De accutemperatuur is laag.	De accutemperatuur is lager dan 6 ° C .	<ol style="list-style-type: none"> 1. Als de accutemperatuur lager is dan 6 ° C, kan het opladen mislukken. 2. Gebruik de robot bij een omgevingstemperatuur hoger dan 6 ° C.
De robot is verdwaald.	Positionering werkt niet.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Controleer of de camera aan de voorkant van de robot vuil is. Vuil beïnvloedt de positionering. 2. Breng de robot handmatig naar een open plek op de kaart en voer de taak opnieuw uit. 3. Als de positionering nog steeds niet goed gaat, stuur de robot dan op afstand via de app terug naar het oplaadstation en start vervolgens de maaitaak.
Sensorstoring.	Sensorstoring.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Start de robot opnieuw op en probeer het opnieuw. 2. Als het probleem aanhoudt, neem dan contact op met de klantenservice.
De robot bevindt zich in de verboden zone.	De robot bevindt zich in de verboden zone.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Verplaats de robot handmatig uit de verboden zone en probeer het opnieuw. 2. Bestuur de robot op afstand via de app om deze uit de verboden zone te halen en probeer het opnieuw.
De robot bevindt zich buiten de plattegrond.	De robot bevindt zich buiten de plattegrond.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Breng de robot handmatig binnen de kaart en probeer het opnieuw. 2. Stuur de robot op afstand via de app terug binnen de kaart en probeer het opnieuw.
De noodstop is geactiveerd.	De Stop-knop op de robot is ingedrukt.	Druk tweemaal op de OK-knop om de robot te ontgrendelen.
De accu is bijna leeg. De robot wordt zo uitgeschakeld.	Accuniveau is minder dan 10%.	Dock de robot in het oplaadstation om op te laden.
De robot is buiten de kaart. Risico op diefstal.	De robot bevindt zich buiten de kaart.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Verplaats de robot handmatig terug naar het werkgebied. 2. U kunt het Alarm voor buiten de plattegrond uitschakelen in de app bij Instellingen.
Terugkeren naar het oplaadstation mislukt.	De robot wil terugkeren naar het oplaadstation, maar kan het oplaadstation niet vinden.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Controleer of er obstakels zijn die de robot blokkeren. Haal de obstakels weg en probeer het opnieuw. 2. Zorg ervoor dat er voldoende verlichting is en dat het weer helder is (geen regen of mist). Slecht weer kan het vermogen van de robot om terug te keren beïnvloeden. 3. Controleer of de kaart die momenteel in gebruik is in de app overeenkomt met de werklocatie van de robot. Als dit niet het geval is, schakel dan over naar de juiste kaart in het gedeelte "Kaart bewerken" . 4. Controleer of er een oplaadstation is geïnstalleerd binnen de kaart die momenteel in gebruik is. 5. Stuur de robot op afstand via de app terug naar het oplaadstation.

Probleem	Oorzaak	Oplossing
Docken in het oplaadstation mislukt.	De robot heeft het oplaadstation gevonden, maar kan niet docken.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Zorg ervoor dat er voldoende verlichting is en dat het weer helder is (geen regen of mist). Slecht weer kan het vermogen van de robot om te docken beïnvloeden. 2. Controleer of de reflecterende folie op het oplaadstation vuil of geblokkeerd is. 3. Controleer of er obstakels vóór het oplaadstation liggen. 4. Controleer of het oplaadstation is verplaatst. 5. Controleer of de grondplaat bedekt is met dikke modder. 6. Controleer of het station op een helling staat. 7. Controleer of het station stroom heeft. 8. Help de robot handmatig of met de afstandsbediening te docken in het station.
Positioneren mislukt.	Positioneren mislukt wanneer de robot een maataak probeert te starten.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Zorg ervoor dat er voldoende verlichting is en dat het weer helder is (geen regen of mist). Slecht weer kan het vermogen van de robot om zich te positioneren beïnvloeden. 2. Breng de robot handmatig naar een vlakke en open plek op de kaart en voer de taak opnieuw uit. 3. Als u deze fout blijft tegenkomen, probeer het dan opnieuw nadat de robot is gedockt in het station. 4. Als het probleem met positioneren zich blijft voordoen, verplaats dan het oplaadstation naar een open locatie en voer het in kaart brengen opnieuw uit.
Onvoldoende ruimte om voor het station te keren.	Onvoldoende ruimte om voor het station te keren.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Als het station aan de rand van de kaart of daarbinnen is geplaatst, zorg er dan voor dat er ten minste 1 m vrije ruimte is tussen het voorste gebied van de grondplaat van het station en de grens van de kaart; anders kan de robot mogelijk niet keren. 2. Verplaats het station of wijzig de plattegrond in Kaart bewerken.
Pad geblokkeerd.	Pad geblokkeerd.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Controleer of er een verboden zone is ingesteld op het pad. 2. Controleer of er obstakels zijn die de robot blokkeren. 3. Als de robot nog steeds niet kan passeren, verwijder dan het pad in Kaart bewerken en stel een nieuw pad in.
Er is een probleem met de voorcamera.	Er is een probleem met de voorcamera.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Veeg de voorcamera schoon met een schone doek. 2. Probeer de robot opnieuw te starten. 3. Als het probleem aanhoudt, neem dan contact op met de klantenservice.
Voorcamera geblokkeerd.	Voorcamera geblokkeerd.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Controleer of de voorcamera niet geblokkeerd wordt voordat u het opnieuw probeert. 2. Als de camera vuil is, reinigt u deze met een zachte doek voordat u het opnieuw probeert.
Zwak positioneringssignaal.	Zwak positioneringssignaal.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Controleer of het weer helder is. Zware regen en weinig licht kunnen de positionering van de robot beïnvloeden. De robot hervat zijn werkzaamheden zodra het positioneringssignaal is hersteld. 2. Als het probleem zich blijft voordoen, gebruik dan de afstandsbedieningsmodus en leid de robot handmatig terug naar het oplaadstation voordat met de taken wordt begonnen.
Fout bij grensdetectie tijdens automatisch in kaart brengen.	Fout bij grensdetectie tijdens automatisch in kaart brengen.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Zorg ervoor dat de lichtomstandigheden geschikt zijn, niet te fel en niet te donker. 2. Controleer of het helder weer is en vermijd mist of regen. 3. Zorg ervoor dat de voorcamera van de robot schoon en vrij is. 4. Zorg ervoor dat het grondoppervlak vlak is, aangezien oneffenheden de detectie kunnen beïnvloeden. 5. Als de grensdetectie blijft mislukken, schakel dan over naar de afstandsbedieningsmodus voor het in kaart brengen.

13 Specificaties

Basisgegevens	Productnaam	MOVA ViAX-serie	
	SKU	ViAX 250	ViAX 300
	Model	MVV1100	MVV1200
	Afmetingen	595 × 380 × 272 mm	
	Gewicht van de robot (inclusief accu)	9,4 kg	
Maaien	Aanbevolen werkvermogen	250 m ²	300 m ²
	Maaiefficiëntie ¹	Standaard: 300 m ² /dag Efficiënt: 500 m ² /dag	
	Maaihogte	20-60 mm	
	Maaibreedte	20 cm	
	Oplaadtijd ²	45 min.	
	Maaitijd per opgeladen batterij ³	50 min.	
Geluidsniveaus	Geluidsvermogensniveau LWA	57 dB(A)	
	Geluidsvermogenonzekerheden KWA	3 dB(A)	
	Geluidsdruk niveau LpA	49 dB(A)	
	Geluidsdrukonzekerheden KpA	3 dB(A)	
Werkomstandigheden	Werktemperatuur	0-50 °C Aanbevolen: 10-35 °C	
	Temperatuur voor langdurige opslag	-10-35 °C Aanbevolen: 0-25 °C	
	IP-classificatie	Robot: IPX6 Oplaadstation: IPX4 Voeding: IP67	
	Maximale helling voor maaigebied	40% (22°)	
Connectiviteit	Frequentiebereik Bluetooth	2400,0-2483,5 MHz	
	Maximale RF-vermogen	802.11b: 16 ±2 dBm (bij 11 Mbps) 802.11g: 14 ±2 dBm (bij 54 Mbps) 802.11n: 13 ±2 dBm (bij HT20, HT40) Bluetooth: 7,49 dBm	

Connectiviteit	Wifi	Wifi 2,4 Ghz (2400 - 2483,5 MHz)
	Link-service (optioneel) ⁴	LTE-FDD: B1/3/7/8/20/28A LTE-TDD: B38/40/41
	GNSS (optioneel) ⁵	GPS/GLONASS/BDS/Galileo/QZSS
Maaimotor	Snelheid	2500 omw/min
Accu (robot)	Accumodel ⁶	MBPM10
	Type accu	Lithium-ionaccu
	Nominaal vermogen	2,5 Ah
	Nominale spanning	18 V DC
Voeding	Opladermodel	MPAM10/MPAM20/MPAM20(c)
	Ingangsspanning	100~240 V AC
	Uitgangsspanning	20 V DC
	Uitgangsstroom	1,5 A/3 A
Oplaadstation	Model van oplaadstation	MCV20
	Ingangsspanning	20 V DC
	Uitgangsspanning	20 V DC
	Ingangsstroom	1,5 A/3 A
	Uitgangsstroom	1,5 A/3 A
Accessoires	Reservebladen en -schroeven	9
	Mesmodel	MBKM10 (MOVA)
Aandrijfwielen	Wieltype	Offroad

1. Gebaseerd op tests in het MOVA-laboratorium.

2. Oplaadtijd wordt berekend wanneer de robot automatisch terugkeert naar het oplaadstation als de accu bijna leeg is.

3. Gebaseerd op tests in het MOVA-laboratorium.

4. Hiervoor moet de Link-module worden geïnstalleerd.

5. Hiervoor moet de Link-module worden geïnstalleerd.

6. De modellen ViAX 250 en ViAX 300 zijn compatibel met de MBPM10 (2,5 Ah) en MBPM20 (5 Ah) accu's.

Opmerking: De specificaties zijn onderhevig aan wijzigingen, omdat we ons product voortdurend verbeteren. Ga voor de meest recente informatie naar onze website <https://www.mova.tech>.